

D550

Regulador de tensión digital

Instalación y mantenimiento



LEROY-SOMER

Este manual se aplica al regulador de alternador que usted ha adquirido. Deseamos destacar la importancia de estas instrucciones de mantenimiento.

MEDIDAS DE SEGURIDAD

Antes de poner en marcha su máquina, debe leer este manual de instalación y mantenimiento en su totalidad.

Todas las operaciones e intervenciones que se deben llevar a cabo para utilizar esta máquina deberán ser efectuadas por personal cualificado.

Nuestro servicio de asistencia técnica está a su disposición para facilitarle toda la información que necesite.

Las diferentes intervenciones descritas en este manual están acompañadas de recomendaciones o de símbolos para sensibilizar al usuario sobre los riesgos de accidentes. Se debe obligatoriamente comprender y respetar las diferentes consignas de seguridad adjuntas.

ATENCIÓN

Recomendación de seguridad relativa a una intervención que pueda dañar o destruir la máquina o el material del entorno.

\triangle

Recomendación de seguridad contra los riesgos genéricos que afecten al personal.



Recomendación de seguridad contra un riesgo eléctrico que afecte al personal.



Todas las operaciones de conservación o reparación realizadas en el regulador deben ser llevadas a cabo por personal cualificado para la puesta en servicio, la conservación y el mantenimiento de los elementos eléctricos y mecánicos.

AVISO

Este regulador puede incorporarse en máquina identificada CE.

Estas instrucciones deben transmitirse al usuario final.

© 2024 Moteurs Leroy-Somer SAS

Share Capital: 32,239,235 €, RCS Angoulême 338 567 258. Nos reservamos el derecho de modificar las características de sus productos en todo momento para aportarles los últimos desarrollos tecnológicos. La información que contiene este documento puede ser modificada sin previo aviso.

Queda prohibido cualquier tipo de reproducción sin la debida autorización previa.

Marca, modelos y patentes registrados.

Índice

0.	TÉRMINOS Y EXPRESIONES	6
1.	Instrucciones generales	7
	1.1. Ficha de identidad	7
	1.2. Descripción general del producto	7
	1.3. Características técnicas	8
	1.3.1. Componente	8
	1.3.2. Valores de funcionamiento	9
	1.4. Dispositivos de seguridad y símbolos de advertencia generales	
	1.5. Información general	13
	1.0. US0	13
	1.8 Instalación	13 12
	1.9 Conexión eléctrica	13 14
	1 10 Euncionamiento	14
	1.11. Servicio v mantenimiento	
	1.12. Protección de componente	14
S	Instruccionas da mantaia y conovián	15
۷.		
	2.1. Disposición del espacio que aloja el AVR	
	2.2. Simpolos de advertencia para la instalación	15
	2.4. Processiones del cableado	10 סב
		25
3.	Descripción de modos de funcionamiento y operación	26
	3.1. Modos de regulación	26
	3.2. Control de modos e información	29
	3.3. Funciones de protección	29
	3.4. Funciones relacionadas	29
4.	Comunicación	29
	4.1. USB	29
	4.2. CAN	30
	4.3. LED	30
5.	Instrucciones de ajuste	31
	5.1. Software para PC	31
	5.1.1. Instalación del software	31
	5.1.2. Diferentes niveles de acceso de Easyreg Advanced	33
	5.1.3. Descripción del banner y pestañas	34
	5.1.4. Comunicación con el D550	36
	5.1.5. Descripción de la ventana "Configuration" (configuración)	36
	5.1.6. Ventana "Oscilloscope" (osciloscopio)	
	5.1.6.1. Curvas	
	ס. ו.ס.ב. שושףאראטטו	44 15
	5 1 6 4 Prueba de transitorios	40 46
	5.1.6.5. Abrir una curva o una configuración de la pantalla del osciloscopio	
	5.1.6.6. Guardar una curva o una configuración de la pantalla de osciloscopio	47

5167 Cambiar el fondo del área de representación de la cuadricula y el grosor de las	curvas 17
5.1.7. Ventana "Monitor"	48
5.1.7.1. Unidades de visualización	
5.1.7.2. Gráfico	
5.1.7.3. Medidores	49
5.1.7.4. Curva de capacidad	50
5.1.7.5. E/S	50
5.1.7.6. Temperaturas	51
5.1.7.7. Sincronización	51
5.1.7.8. Estado y fallos del AVR	51
5.1.7.9. Diagrama de Fresnel	
5.1.7.10. Desplazamiento de fase del TC	
5.1.7.11. Campiar el tamano de un objeto	
5.1.7.12. Ellittilliai un objeto	
5.1.7.15. Guaruar una configuración del monitor	
5.2 Crear una nueva configuración	
5.2.1 Descripción de la configuración "rápida" del alternador	
5.2.2. Descripción de la configuración "avanzada" del alternador	
5.2.3 Cableado del AVR	57
5.2.4 L ímite de curva de capacidad	60
5.2.5. Definición del límite de sobreexcitación	
5.2.6. Definición de límite de corriente del estátor	
5.2.7 Definición de las funciones de protección	
5.2.8. Modo de regulación	
5.2.8.1. Inicio	
5.2.8.2. Regulación de tensión	
5.2.8.3. Circuito de adecuación de tensión	75
5.2.8.4. Regulación del factor de potencia del generador	76
5.2.8.5. Regulación de kVAr del generador	78
5.2.8.6. Regulación del factor de potencia en un punto de la red	80
5.2.8.7. Regulación de la corriente de excitación (modo manual)	82
5.2.9. Ajuste de las ganancias de PID	84
5.2.10. Gestión de E/S	85
5.2.11. Funciones de curva	
5.2.11.1. Descripción general	
5.2.11.2. Ejemplos de funciones de curva	87
5.2.12. Ganancia de PID de usuario	
5.2.13. Puertas logicas/analogicas	
5.2.13.1. Descripcion general	87
5.2.13.2. Ejempios de programación de puertas	
5.2.14. Registro de evento	
5.2.16. Sincronización	
5.2.10. SINCIONIZACION	
5.2.17. Δηουοιάς τους 5.2.17.1 Δηρινοιάς τους	90 DA
5.2.17.1. дроуо de tension 5.2.17.2. Monitorización de nerfil de "arid code"	
5 2 17 3 Monitorización de la corriente del estátor	
5.2.17.4. Monitorización de deslizamiento de polos	
5.3. Ventana de comparación	
5.4. Imprimir informes	
5.5. Exportación a Excel	

6. Instrucciones de mantenimiento	
6.1. Símbolos de advertencia para mantenimiento 6.2. Instrucciones de mantenimiento preventivo	
6.3. Anomalías e incidencias	
6.4. Sustituir un AVR defectuoso	
7. Instrucciones de reciclaje	
8. APÉNDICE	
8.1. Permutaciones de vectores	
8.2. Prioridad de modo de regulación del AVR	

0. <u>TÉRMINOS Y EXPRESIONES</u>

- TT Transformador de tensión. En este manual, un transformador de tensión se utiliza para la alimentación eléctrica y para medir la tensión.
- TC Transformador de corriente, utilizado para medir la corriente.
- PMG Generador de imán permanente.
- AREP Devanados auxiliares instalados en la máquina para suministrar electricidad al AVR. Suelen estar formados por 2 devanados: el primero, "H1", que se ve afectado por variaciones de tensión y el segundo, "H3", que se ve afectado por variaciones de corriente.

1. Instrucciones generales

1.1. Ficha de identidad

El AVR D550 está diseñado por:

MOTEURS LEROY-SOMER Boulevard Marcellin Leroy, CS 10015 16915 ANGOULEME Cedex 9 Francia Tel: +33 2 38 60 42 00

Referencia de LEROY-SOMER: 40041384

1.2. Descripción general del producto

Este manual describe cómo instalar, utilizar, configurar y mantener el AVR D550.

El propósito de este AVR consiste en regular alternadores con una corriente de excitación menor o igual que 7 A en operaciones continuas, y 15 A como límite en caso de cortocircuito durante 10 segundos como máximo.¹

Se ha diseñado para ser montado en una caja de bornes del generador o en un armario de control. Debe de instalarse de acuerdo con las normas locales de protección y seguridad, especialmente aquellas específicas para instalaciones eléctricas con una tensión máxima de 300 Vca fase/neutro.

Tiene forma de una unidad compacta con un conjunto de conectores y USB en la parte delantera.



¹ Estos valores se proporcionan para una temperatura de 70 °C. Consulte la especificación técnica detallada para disponer del rango completo de valores.

El AVR D550 está formado por varios bloques funcionales:

- Un puente de potencia (que suministra la corriente de excitación)
- Un circuito de medición para varias señales como, por ejemplo, tensiones y corrientes
- Un conjunto de E/S digitales y analógicas: para el control de modos de regulación, información operacional, referencias de corrección
- Un juego de conectores
- Un conjunto de modos de comunicación para diálogo y ajuste remoto de parámetros

En el D550 se integran varias características adicionales:

- 5 entradas de medición para sensores de temperatura Pt100 o CTP
- 1 entrada de codificador incremental para la posición angular del rotor con opción de Easy Log PS
- 1 conector para bus CAN
- 1 conector USB

1.3. Características técnicas

1.3.1. Componente

El AVR D550 es un regulador de tensión digital utilizado para controlar la corriente de excitación del alternador utilizando bucles de control separados. El modo de regulación se efectua mediante el ajuste de parámetros o a través de las entradas digitales del D550 o a través del modo de comunicación.

Estos modos de regulación son:

- <u>Regulación de tensión</u>
 - Con o sin estatismo para permitir el funcionamiento de la máquina en paralelo (1F)
 - Con o sin compensación de corriente cruzada
 - Con o sin compensación de carga²
- <u>Adecuación de la tensión de la máquina a la tensión de la red eléctrica</u> antes de la conexión a una red (denominado "3F" o "U=U")
- <u>Regulación del factor de potencia</u>, solo cuando el alternador se conecta a una red (2F)
- Regulación de potencia reactiva (kVAr), solo cuando el alternador se conecta a una red
- <u>Regulación del coseno de "fi" en el punto de entrega de la instalación</u> dentro de la capacidad del sistema de accionamiento, desde una entrada analógica (modo de medición remota mediante un convertidor suministrado por el cliente) o calculando directamente el factor de potencia en el punto de entrega.³
- <u>Regulación de la corriente de excitación</u>, o modo manual, que permite el control directo del valor de la corriente de excitación

² Las opciones de estatismo, corriente cruzada y compensación de carga no pueden habilitarse al mismo tiempo y requieren el uso de un transformador de corriente. Corriente cruzada requiere el uso de un TC adicional.

³ Obligación de disponer de los TT de Grid code y TC de medición de la corriente de Grid code situados en el punto de entrega y cableados en el D550.

El D550 también puede utilizarse para:

- Ajustar la referencia para el modo de regulación en curso, utilizando:
 - contactos libres de potencial de subida/bajada
 - una entrada analógica (4-20mA, 0-10V, $\pm 10V$, potenciómetro 1 k Ω)
- Monitorizar 5 sensores de temperatura (Pt100 o CTP)
- Limitar la corriente de excitación mínima entregada al inductor de excitación
- Limitar la corriente máxima del estátor
- Detectar pérdida de fase
- Resistir un cortocircuito repentino durante 10 segundos como máximo en AREP o PMG
- Proteger el alternador en caso de fallo de un diodo giratorio
- Monitorizar (disparos) y apoyar redes eléctricas (Grid Code)
- Monitorizar y registrar eventos (fallos, límites, etc.)
- Registrar señales (función de osciloscopio con herramienta de software)
- Definir la pantalla de la interfaz de usuario con indicadores de medición y estados (función de monitorización)

Los diversos elementos de datos de fallos, modos de regulación o mediciones pueden entregarse a 8 salidas digitales configurables y/o 4 salidas analógicas configurables (4-20mA, 0-10V, ±10V).

1.3.2. Valores de funcionamiento

•	 Medición de tensión del alternador: 2 fases o 3 fases Consumo 	530 Vca rms máx. < 2 VA
•	 Medición de la tensión de la red: 2 fases Consumo 	530 Vca rms máx. < 2 VA
•	 Medición de corriente del estátor media 1 o 3 fases Rango Consumo 	ante TC: 0-1 A o 0-5 A (300 % máx. 30 s) < 2 VA
•	 Alimentación eléctrica CA: 4 bornes para PMG, AREP, SHUNT 2 circuitos independientes Rango Consumo máx. 	50-277 Vca (115 % máx. 2 minutos) < 3000 VA
•	Excitación:NominalCortocircuitoResistencia del inductor	7 A a 70 °C máx. – 8 A a 55 °C 15 A máx. durante 10 segundos > 4 ohmios
•	Alimentación auxiliar CC:RangoConsumo	8-35 Vcc (potencia nominal: 12 V o 24 V) < 1 A
•	Medición de frecuencia:Rango	30-400 Hz

- Precisión de la regulación:
 - +/-0.25% del promedio de las tres fases con distorsión armónica menor del 20%
 - +/-0.5% del promedio de las tres fases con distorsión armónica desde 20% hasta 40% (armónicos asociados al tipo de carga de seis tiristores)
- **Rango de ajuste de tensión:** 0 a 150 % de la tensión nominal (puede controlarse a través de consigna interna, libres de potencial, entrada analógica o bus CAN)
- Rango de ajuste de estatismo: -20 % a 20 %
- **Protección de subfrecuencia:** umbral ajustable en incrementos de 0,1 Hz, pendiente ajustable k x V/Hz donde 0,5<k<5
- Amortiguador de impactos de carga para el motor de accionamiento: LAM, aumento gradual, etc.
- Límite máximo de excitación: limitación a través del modelo térmico ajustable mediante configuración en 3 puntos
- Entorno: montado en un armario o caja de bornes
 - Condiciones de funcionamiento: temperatura ambiente de -40 °C a +70 °C, humedad relativa menor del 95 %, sin condensación
 - Condiciones de almacenamiento: temperatura ambiente de -55 °C a +85 °C, humedad relativa menor del 95 %, sin condensación
 - Vibración: 2,0 Hz a 25 Hz amplitud ±1,6 mm; 25 Hz a 100 Hz aceleración ± 4,0 g
- **Peso:** 850 g
- **Parámetros del AVR:** establecer utilizando el software EasyReg Advanced (disponible para su descarga) o a través de la interfaz de comunicación bus CAN
- Conformidad con normas:
 - EMC: IEC 61000-6-2, IEC 61000-6-4
 - Seguridad: IEC 61010-1 (CAT III, Pol.2)
 - Entorno: IEC 60068-1
 - Calor seco: IEC 60068-2-2
 - Calor húmedo: IEC 60028-2-30 e IEC 60068-2-78
 - Frío: IEC 60068-2-1
 - Ciclos térmicos: IEC 60068-2-14
 - Vibración, impactos: IEC 60068-2-6 e IEC 60068-2-27

• Homologaciones:

• UL (EE. UU., Canadá), EC

• Dimensiones:



Al montar el AVR en un armario, debe colocarse de tal forma que permita la libre circulación del aire en el disipador térmico y alrededor del producto. Por lo tanto, se recomienda que el AVR se monte horizontalmente en la base del armario para que el disipador térmico se posicione verticalmente.

1.4. Dispositivos de seguridad y símbolos de advertencia generales

Por la propia seguridad del usuario, el D550 debe conectarse a una tierra homologada utilizando el borne de tierra mostrado a continuación. Las herramientas para esta conexión no se incluyen con el D550. El borne es un borne hembra M4. Debe aplicarse al tornillo un par de apriete de 1,2N.m +/-0,2N.m.



Nota: Todos los bornes 0V de la placa de control electrónico se conectan a este borne de tierra.

Es fundamental respetar los diagramas de conexiones eléctricas recomendados en este manual.

El D550 incluye dispositivos que, en caso de producirse problemas, pueden desenergizar o sobreexcitar el generador. El propio generador también puede atascarse por motivos mecánicos. Finalmente, las fluctuaciones de tensión o cortes eléctricos también pueden provocar la parada de la unidad.

El D550 se diseñó para integrarse en una instalación o máquina eléctrica, y bajo ninguna circunstancia puede considerarse un dispositivo de seguridad. Por lo tanto, el fabricante de la máquina, el diseñador de la instalación o el usuario son responsables de tomar todas las precauciones necesarias para asegurarse de que el sistema cumpla las normas actuales, y de proporcionar cualquier dispositivo requerido para garantizar la seguridad de los equipos y del personal (especialmente el contacto directo con conectores cuando el AVR está en funcionamiento).

LEROY-SOMER rechaza toda responsabilidad en caso de que no se cumplan las recomendaciones anteriores.

Las diferentes intervenciones descritas en este manual vienen acompañadas de recomendaciones o símbolos para alertar al usuario de riesgos potenciales de accidentes. Resulta fundamental comprender y respetar los diferentes símbolos de advertencia siguientes.

• Durante el manual, este símbolo advierte de las consecuencias que pueden surgir del uso inapropiado del AVR, ya que los riesgos eléctricos pueden conducir a daños materiales o físicos, además de representar un peligro de incendio.



• Este símbolo advierte del peligro eléctrico al personal:



1.5. Información general

El AVR D550 puede contener piezas alimentadas desprotegidas, además de superficies calientes, durante el funcionamiento. Una retirada injustificada de dispositivos de protección, uso incorrecto, instalación defectuosa o uso inapropiado, podrían representar un riego grave para el personal y equipos.

Para obtener más información, consulte con soporte técnico.

Solo personal experimentado y cualificado debe realizar los trabajos relacionados con el transporte, instalación, puesta en servicio y mantenimiento (consulte IEC 364, CENELEC HD 384 o DIN VDE 0100, además de las especificaciones nacionales para la instalación y prevención de accidentes).

En estas instrucciones de seguridad básicas, personal cualificado significa personas competentes para instalar, montar, poner en servicio y utilizar el producto, y que además posean las cualificaciones correspondientes.

1.6. <u>Uso</u>

Los reguladores de tensión D550 son componentes diseñados para su integración en instalaciones o máquinas eléctricas.

Cuando se integran en una máquina, la puesta en servicio no tiene lugar hasta que se haya verificado que la máquina cumple la directiva 2006/42/CE (Directiva sobre maquinaria). También es necesario cumplir la norma EN 60204, que estipula específicamente que los actuadores eléctricos (que incluyen reguladores de tensión) no pueden considerarse como dispositivos disyuntores ni como seccionadores.

La puesta en servicio solo puede tener lugar si se cumplen los requisitos de la Directiva sobre compatibilidad electromagnética (EMC 2014/30/UE).

Los reguladores de tensión cumplen los requisitos de la Directiva de baja tensión 2014/35/UE. Las normas armonizadas de la serie DIN VDE 0160 en relación con la norma VDE 0660, parte 500 y EN 60146/VDE 0558 también son aplicables.

Las características técnicas e instrucciones en relación con las condiciones de conexión especificadas en la placa de características y en la documentación proporcionada deben cumplirse escrupulosamente.

1.7. Transporte y almacenamiento

Deben seguirse todas las instrucciones relacionadas con el transporte, almacenamiento y correcto manejo.

Deben cumplirse las condiciones climáticas especificadas en este manual.

1.8. Instalación

La instalación y refrigeración de los equipos deben cumplir las especificaciones de la documentación suministrada con el producto.

El D550 debe protegerse contra una tensión excesiva. En particular, no debe producirse ningún daño en piezas ni modificación del espacio entre componentes durante el transporte y manejo. Evite tocar los componentes electrónicos y cualquier pieza alimentada.

El D550 contiene piezas que son sensibles a las descargas electrostáticas y pueden resultar dañadas fácilmente si se manejan incorrectamente. Los componentes eléctricos no deben exponerse a daños mecánicos ni destrucción (riesgo para la salud). Diríjase a soporte técnico si tuviera alguna duda en relación con el producto.

1.9. <u>Conexión eléctrica</u>

Cuando se realicen trabajos en D550 que estén encendidos, deben respetarse las especificaciones nacionales sobre prevención de accidentes.

La instalación eléctrica debe cumplir las especificaciones relevantes (por ejemplo, secciones transversales de los conductores, protección a través de disyuntor con fusible y conexión de conductor de protección). En este manual se proporciona información más detallada.

En este manual también se incluyen instrucciones para realizar una instalación que cumpla los requisitos de compatibilidad electromagnética, como por ejemplo, apantallamiento, puesta a tierra, presencia de filtros y correcta inserción de cables y conductores. Estas instrucciones deben seguirse en todos los casos, incluso si el AVR incluyera la marca CE. El fabricante de la instalación o de la máquina es responsable de respetar los límites proporcionados en la legislación sobre EMC.

Para la aplicación en la UE: Los transformadores de medida deben proporcionar aislamiento básico de acuerdo con los requisitos de IEC 61869-1, "Transformadores de medida – Parte 1: Requisitos generales" e IEC 61869-2, "Requisitos adicionales para transformadores de corriente"

Para la aplicación en EE. UU.: Los transformadores de medida deben proporcionar aislamiento básico de conformidad con los requisitos de IEEE C57.13, "Requisitos para transformadores de medida" e IEEE C57.13.2, "Procedimiento de pruebas de conformidad para transformadores de medida".

1.10. Funcionamiento

Las instalaciones que incorporan D550 deben incorporar dispositivos de protección y monitorización adicionales tal y como indiquen las normativas sobre seguridad relevantes actuales: ley sobre equipos técnicos, normativas sobre prevención de accidentes, etc. Se permite modificar los parámetros del D550 utilizando software de control.

No deben tocarse piezas activas del dispositivo ni conexiones eléctricas alimentadas inmediatamente después de que se apague el D550, ya que los condensadores aún pueden estar cargados. A la vista de esto, deben respetarse las advertencias colocadas en los reguladores de tensión.

Durante el funcionamiento, todas las puertas y cubiertas de protección deben mantenerse cerradas.

1.11. Servicio y mantenimiento

Consulte la documentación del fabricante.

Nuestro servicio de soporte técnico está a su disposición para proporcionarle cualquier información adicional que pueda requerir.

Este manual se proporcionará al usuario final.

1.12. Protección de componente

La alimentación eléctrica auxiliar del AVR para la alimentación eléctrica interna del producto resulta fundamental para el funcionamiento del AVR. Debe protegerse con un fusible de respuesta rápida de 1 A (Mersen 250FA 1A- E76491 o equivalente).

De forma similar, la alimentación eléctrica CA del AVR, que genera la corriente de excitación, debe protegerse mediante fusibles de respuesta rápida de clase CC (15 A máx.) o por un disyuntor indicado (10 A máx.).

2. Instrucciones de montaje y conexión

2.1. <u>Disposición del espacio que aloja el AVR</u>

• Dimensiones: consulte la página 11

Se utilizan cuatro tornillos M5 o M6 para fijar el AVR en su posición. Estos tornillos deben apretarse con el par nominal de 2,5 Nm.

- Distancias de los agujeros de taladro:
 - Alto: 175 mm
 - Ancho: 115 mm
 - Diámetro: 6 mm máx.

El producto tiene que colocarse con suficiente espacio alrededor del disipador térmico para que haya suficiente refrigeración.



Al montar el AVR en un armario, debe colocarse de tal forma que permita la libre circulación del aire en el disipador térmico y alrededor del producto. Por lo tanto, se recomienda que el AVR se monte horizontalmente en la base del armario para que el disipador térmico se posicione verticalmente.

Puede que sea necesario emplear un sistema de ventilación, refrigeración e incluso calefacción para mantener el AVR dentro de los límites ambientales descritos anteriormente.

Nota: Si desea integrar componentes que no cumplen los requisitos previos mínimos anteriores, consulte con soporte técnico.

2.2. Símbolos de advertencia para la instalación

Consulte la sección 1.4.



Mientras esté en funcionamiento el AVR, no desconecte ningún conector ni realice ninguna modificación en el cableado, ya que esto puede provocar descargas eléctricas y/o destrucción del AVR y/o daños en el alternador.



Lo mismo se aplica a modificaciones en los ajustes principales del alternador, como por ejemplo, datos de la máquina, cableado del transformador de medición de tensión y corriente, límites de referencia superiores o inferiores, control de inicio, etc., que deben hacerse cuando el alternador esté parado.

Siempre deben respetarse los rangos de funcionamiento del D550. El cambio de los ajustes con tensiones o corrientes inapropiadas puede provocar la destrucción parcial o total del AVR y/o alternador.

La entrada eléctrica debe protegerse con un disyuntor o fusibles para evitar daños irreparables en el AVR en caso de producirse un cortocircuito o picos de tensión. <u>Consulte la sección 1.12.</u>

2.3. Conexiones

El D550 debe conectarse a las diferentes señales de medición, alimentación y control para poder realizar sus funciones de regulación:

• Medición de tensión del alternador:



Figura 1: conexión de detección de tensión

Los transformadores de tensión son obligatorios si la medición de la tensión del alternador es mayor que 480 Vca rms fase a fase (686 Vca rms máximo durante 10 segundos).





Nota: La configuración de software para las conexiones de medición de tensión y corriente del alternador debe ser consistente con el diagrama de cableado del alternador. Si solo hubiera un transformador de corriente, este debe montarse en fase U o V. Si este cableado no se cumpliera, los cálculos resultantes de la potencia y factor de potencia serán incorrectos. También depende de la dirección de giro. Si fuera necesario, consulte el apéndice para disponer de ejemplos de permutaciones de vectores.

Para lograr mayor precisión, existen 2 posibles rangos de medición (configurados automáticamente de acuerdo con la tensión medida):

Rangos de medición	
Rango bajo	110 Vca RMS máx.
Rango alto	530 Vca RMS máx.

• Medición de la tensión de la red:



Figura 2: Conexión de detección de la tensión de la red

Los transformadores de tensión son obligatorios si la medición de la tensión de la red es mayor que 480 Vca rms fase a fase (686 Vca rms máximo durante 10 segundos).

Conexión	Esquema eléctrico
Fase/fase	→ > ≥ z

• Entradas de medición de temperatura

Cada una de las entradas puede configurarse como:

- PT100
- CTP Alternador con 1 sensor de temperatura
- CTP Alternador con 3 sensores de temperatura en serie
- CTP Usuario (configurable)





PT100:

Solo pueden conectarse sensores de temperatura Pt100 de 2 hilos. Si se utilizan sensores de temperatura de 3 o 4 hilos, los hilos de compensación deben conectarse a sus hilos de medición equivalentes:

Conexión	Esquema eléctrico
Sin compensación	

El rango de medición para estas entradas del sensor de temperatura se encuentra entre -50 °C y 250 °C. Para cada sensor conectado, pueden definirse dos umbrales: el umbral de alarma y el umbral de disparo.

<u>CTP:</u>

Solo pueden conectarse sensores de temperatura de resistencia de 2 hilos.

El rango de medición para estas entradas se encuentra entre 130 Ω y 4700 Ω . Puede definirse un umbral único, el umbral de disparo, para cada sensor conectado.

PRECAUCIÓN: Las entradas de temperatura no están aisladas y están referenciadas a la tierra del producto.

- Entradas/salidas y relé:
 - 4 entradas o salidas analógicas configurables
 - 8 entradas o salidas digitales configurables
 - 2 salidas de relé con contactos libres de potencial normalmente abiertos



Figura 4: Conexión de entradas/salidas

• Modo de entradas analógicas:

Cada entrada analógica puede configurarse con varios modos:

Conexión	Esquema eléctrico
Potenciómetro	1k ohms AIO 10V
4-20mA +/-10V 0/+10V	0V ▷ 0V Signal ▷ AIO 10V

Cada entrada se define mediante un parámetro de destino y su tipo de señal (potenciómetro, 4-20mA, $\pm 10V$, 0/10V) y por sus límites máximo y mínimo. 10V solo está presente en el bloque de bornes para proporcionar una referencia de tensión o al utilizar potenciómetros con valores superiores a 1 k Ω configurados con modo 0-10V con una conexión de 3 hilos.

PRECAUCIÓN: Las entradas analógicas no están aisladas. 0V está referenciada a la tierra del producto.

• Modo de salidas analógicas:

Cada salida analógica puede configurarse con varios modos:

Conexión	Esquema eléctrico
4-20mA +/-10V 0/+10V	0V ⊲ 0V Signal ⊲ AIO

Cada salida se define mediante un parámetro de origen y su tipo de señal (4-20mA, ±10V, 0/10V) y por sus límites máximo y mínimo.

PRECAUCIÓN: Las salidas analógicas no están aisladas. 0V está referenciada a la tierra del producto.

• Salidas digitales:

Cada salida digital dispone de un transistor MOSFET con drenaje abierto. Cada una puede aguantar una tensión máxima de 30 Vcc y una corriente máxima de 150 mA.



Se configuran mediante un parámetro de origen (alarma, modo de regulación en curso, etc.) y su modo de activación: normalmente abierto (activo bajo) o normalmente cerrado (activo alto).

PRECAUCIÓN: Las salidas digitales no están aisladas. 0V está referenciada a la tierra del producto. Tenga cuidado con el riesgo de inversión de polaridad en la tensión, ya que podría provocar la interrupción de la salida.

• Entradas digitales:

Cada entrada digital debe controlarse mediante un contacto libre de potencial.

Conexión	Esquema eléctrico
Entrada digital	

Se configuran mediante un parámetro de origen (control de un modo de regulación, inicio, etc.) y su modo de activación: normalmente abierto (activo bajo) o normalmente cerrado (activo alto).

PRECAUCIÓN: Las entradas digitales no están aisladas. 0V está referenciada a la tierra del producto.

• Salidas de relé:

Las salidas de relé son contactos libres de potencial aislados de la tierra del producto. Pueden resistir una tensión máxima de 125 Vca-5 A o 30 Vcc-3A máximo. La potencia de carga transitoria máxima del relé es 90 W/1290 VA.



Se configuran mediante un parámetro de origen (alarma, modo de regulación en curso, etc.) y su modo de activación: normalmente abierto (activo bajo) o normalmente cerrado (activo alto).

• Alimentación eléctrica auxiliar en tensión CC:



La alimentación eléctrica auxiliar se utiliza para generar las tensiones necesarias para los circuitos de medición, control y monitorización del AVR. El rango de tensión permitido es de 8 Vcc a 35 Vcc. Las tensiones de alimentación recomendadas son 12 Vcc a 14 Vcc o 24 Vcc a 28 Vcc.

Conexión	Esquema eléctrico
	8.35VDC - +VAux
Alimentacion electrica auxiliar	

• Alimentación eléctrica CA:



La etapa de potencia del D550 puede tener varios tipos de fuentes diferentes: SHUNT, PMG, AREP o alimentación eléctrica externa. Esta etapa está formada por diodos rectificadores como los mostrados en el esquema eléctrico siguiente.



Nota: De acuerdo con la alimentación eléctrica, se implementará un sistema de precarga de condensadores adecuado para evitar dañarlos. Valor total de condensador: 940 μ F. Corriente de precarga máxima: 2 A

La tensión de alimentación eléctrica máxima es 300 Vca entre cada uno de los puntos de conexión X1, X2, Z1, Z2. Para aplicaciones en los EE. UU., esta salida de alimentación debe protegerse con fusibles de clase CC (15 A máx.) o con un disyuntor de tiempo inverso (10 A máx.).

Conexión	Esquema eléctrico
AREP	H1 $\begin{cases} X1 & X1 \\ X2 & X2 \\ H3 \\ Z2 & Z2 \\ Z2 & Z2 \end{cases}$
PMG	PMG X1 Z1 Z2
SHUNT fase/neutro (baja tensión)	$rac{1}{2}$ $rac{1}{2}$ $rac{1}{2}$

• Inductor de excitación:



Conexión	Esquema eléctrico
Inductor de excitación: F+ F-	F- F+

• Medición de corriente del alternador (TC de funcionamiento en paralelo):



La corriente del alternador puede medirse en 1 fase o 3 fases. Al montar un único TC, este puede montarse en fase U o fase V.

Conexión	Esquema eléctrico
Con un TC por fase	P1 S1 S1 U P2 S2 S1 V P2 S2 S2 S1 V S2 V S1 V S2
Con solo un TC	$P_{2} = z$ $P_{1} = z$ $S_{1} = z$ $S_{2} = z$ S_{2

• Medición de corriente del alternador para la función "compensación de corriente cruzada":

Para la compensación de corriente cruzada, se fijan las entradas de medición desde el TC de funcionamiento en paralelo (si está conectado) y el TC de corriente cruzada:

- El TC de funcionamiento en paralelo debe montarse en fase U.
 - El TC de corriente cruzada debe montarse en fase V.



El cableado del bucle entre los alternadores debe respetar el siguiente diagrama (ejemplo para x alternadores equipados con D550).⁴⁵⁶



⁴ Si la máquina no está en funcionamiento, el contacto K debe cerrarse. Debe abrirse si la máquina está en funcionamiento.

⁵ El bucle de corriente diferencial no permite calcular la potencia nominal en el D550. Si este tipo de medición fuera fundamental para que la aplicación funcione correctamente, debe conectarse un TC adicional en la entrada de medición de corriente del alternador.

⁶ Deben conectarse resistencias de 1 ohmio a la entrada de corriente cruzada en cada AVR.

• Medición de corriente de la red para "regulación del factor de potencia en el punto de entrega" o "Grid code":

Para la regulación del factor de potencia en el punto de entrega, o para "grid code", se fijan las entradas de medición del TC de funcionamiento en paralelo y del TC de medición de corriente de la red:

- El TC de funcionamiento en paralelo debe montarse en fase U.
- El TC de medición de corriente de la red debe montarse en fase V.



Nota: Si los TC no se instalan en las fases indicadas, el ángulo de fase podrá cambiarse en la configuración.

2.4. Precauciones del cableado

Los cables nunca deben superar 100 m de longitud.

Para poder respetar las normas IEC 61000-6-2, IEC 61000-6-4 e IEC 60255-26, es fundamental utilizar cables blindados en caso de que se instale un D550 fuera de la caja de bornes.

El valor óhmico total del bucle del excitador (ida y vuelta) no debe superar el 5 % de la resistencia del excitador, independientemente de la longitud del cable.

El valor óhmico total de los cables del sistema de potencia no debe superar el 5 % de la resistencia del excitador, independientemente de la longitud del cable.

Para obtener más información, la resistencia a 20 °C en m Ω /m para cables de cobre es de aproximadamente:

Sección transversal (mm²)	Resistencia (mΩ/m)
1,5	13,3
2,5	7,98
4	4,95
6	3,3
10	1,91

Ejemplo de cálculo:

Para un excitador de 10Ω

- Resistencia máxima del cable = $0,5\Omega$ (2 x $0,25\Omega$)
- Sección transversal en función de la distancia entre el AVR y el alternador:

Distancia (m)	Sección transversal (mm ²)
30	2,5
0	4
75	6
100	10

3. <u>Descripción de modos de funcionamiento y operación</u>

3.1. Modos de regulación

Los diferentes modos de regulación pueden configurarse en función del funcionamiento del alternador (independiente, en paralelo entre máquinas, en paralelo con la red). En función de estos diferentes modos de funcionamiento, deberán habilitarse ciertos modos de regulación (algunos de los cuales se recomiendan encarecidamente, o incluso son obligatorios, y otros son opcionales).⁷ A continuación se muestran los ejemplos más sencillos:

• Ejemplo nº 1: El alternador solo se conecta a una carga (fábrica, iluminación, bomba, etc.)



- El AVR solo está funcionando en modo regulación de tensión.
- No es necesario medir la corriente del alternador. En este ejemplo no puede indicarse ninguna potencia, y el límite de corriente del estátor no puede habilitarse, así como tampoco compensación de carga ni estatismo.
- La regulación de corriente de excitación es opcional. En este caso, la referencia debe establecerse permanentemente para que coincida con la carga existente y no haya ningún riesgo de daño en la carga o máquina (riesgo de sobretensión o subtensión y riesgo de sobreexcitación).

⁷ Los siguientes esquemas se proporcionan únicamente como información, y no tienen en cuenta ningún transformador elevador o transformador de detección de tensión. No obstante, la presencia de un transformador para medir la corriente del alternador se indica en función del modo de regulación.

• Ejemplo nº 2: El alternador se conecta a otros alternadores y a una carga (fábrica, iluminación, bomba, etc.).



- El AVR solo está funcionando en modo regulación de tensión.
- Para dividir la potencia reactiva de la carga por igual entre todas las máquinas que están en funcionamiento, seleccione uno de los dos siguientes modos:
 - Estatismo: caída de tensión de acuerdo con el porcentaje de la carga reactiva nominal aplicada a la máquina. En este caso, la medición de corriente del alternador es obligatoria en la entrada de medición de corriente del alternador.
 - Corriente cruzada: distribución de la carga reactiva a partir de un bucle de corriente. En este caso, debe conectarse un TC dedicado y debe crearse un bucle de corriente en la entrada "Cross current" (corriente cruzada). Consulte con soporte técnico para obtener más información.
- Nota: La compensación de carga no puede habilitarse si estatismo o corriente cruzada están activos.
- La regulación de corriente de excitación es opcional. En este caso, la referencia debe establecerse permanentemente para que coincida con la carga existente y no haya ningún riesgo de daños en la carga o la máquina (riesgo de sobretensión o subtensión y sobreexcitación).

• Ejemplo nº 3: Los alternadores están en paralelo con la red⁸



- El AVR solo está funcionando en modo regulación de tensión cuando se inicia el alternador. La corrección de estatismo o corriente cruzada no es necesaria solo si el alternador está conectado a la red.
- El circuito de adecuación de tensión se utiliza para ajustar la tensión del alternador a la tensión de la red antes de la conexión. Esto puede hacerse automáticamente midiendo directamente la tensión después del disyuntor de acoplamiento, o cambiando la referencia del alternador.
- La regulación del factor de potencia del alternador, kVAr, o factor de potencia en un punto de la red, debe habilitarse una vez que se cierre el disyuntor de acoplamiento.
 - La medición de la corriente del alternador resulta fundamental en todos estos escenarios de regulación.
 - La regulación del factor de potencia en un punto de la red también requiere mediciones de la tensión y corriente del alternador, así como medición de la tensión y corriente de la red en el punto requerido (en este caso, el factor de potencia se calcula mediante el D550).
- La regulación de corriente de excitación es opcional. En este caso, la referencia debe establecerse permanentemente para que coincida con la carga existente y no haya ningún riesgo de dañar la carga o la máquina.

Nota: Cada tipo de regulación tiene una prioridad. El orden es el siguiente (de mayor prioridad a menor prioridad):

- Corriente de excitación
- Si se cierra el contactor de conexión de la red:
 - Factor de potencia de la red
 - kVAr de alternador
 - Factor de potencia del alternador
 - Circuito de adecuación de tensión
- Tensión

Consulte el <u>apéndice 8.2</u> para la regulación del AVR.

Nota: La conmutación de un modo de regulación a otro se realiza con una transición suave (bumpless).

⁸ Se considera que una red será cualquier suministro de electricidad cuya potencia nominal sea al menos diez veces mayor que la potencia nominal del alternador.

3.2. Control de modos e información

La conmutación de un modo de regulación a otro, transferencia de modos de funcionamiento y monitorización de alarmas o disparos pueden realizarse por varios medios: entradas y salidas o comunicación.

Además, consulte el esquema para el alternador en el que está instalado el AVR.

3.3. Funciones de protección

El D550 integra ciertos dispositivos de protección:

- Subtensión (Código ANSI 27),
- Fallos por diodo abierto y diodo cortocircuitado
- Sobretensión (Código ANSI 59),
- Subfrecuencia (Código ANSI 81L),
- Sobrefrecuencia (Código ANSI 81H),
- Potencia inversa activa (Código ANSI 32P),
- Potencia inversa reactiva (Código ANSI 32Q),
- Comprobación de sincronismo (Código ANSI 25).

3.4. Funciones relacionadas

Pueden utilizarse otras funciones del D550 para registrar eventos, supervisar la fase de sincronización del alternador con la red o crear funciones o sistemas de control sencillos para monitorizar referencias. El D550 también integra funciones dedicadas para operadores de red (funciones de Grid Code).

4. Comunicación



4.1. <u>USB</u>

- Para comunicación "USB", utilice el cable dedicado con conector USB "A" en el lado del PC, y conector USB "B" en el lado del AVR
- Si se conecta un D550, debe aparecer en la parte inferior izquierda del software para PC EasyReg Advanced:

D550 CONNECTE

4.2. <u>CAN</u>



Puede disponer de más detalles sobre la generación y recepción de tramas mediante este producto en la documentación del bus CAN del D550 con referencia 5806.



Impresión serigráfica	Color		Significado	
(Sub) Hz	ROJO	Fallo de frecuencia	ENCENDIDO = Funcionamiento con subvelocidad	
(Sub/sobre) Voltios	ROJO	Fallo de tensión	ENCENDIDO = Sub o sobretensión	
			ENCENDIDO = Sobrecalentamiento del rotor	
(Sub/sobre) Exc.	ROJO	Fallo de excitación	PARPADEANDO = Sobrecarga del rotor o subexcitación o excitación mínima	
Fallo (diodo)	ROJO	Fallo de diodo ENCENDIDO = Diodo abierto o en cortocircuito		
I Exc.	AMARILLO	Regulación de lex	ENCENDIDO = Modo de excitación manual	
PF / kVAR	AMARILLO	Regulación de PF o kVAR	ENCENDIDO = Modo de regulación PV o kVAR	
U=U	AMARILLO	Igualación de tensión	ENCENDIDO = Modo de igualación de tensión	
Freedide		Frandida	ENCENDIDO = Regulación en funcionamiento	
Encendido	VERDE	Encendido	PARPADEANDO = Producto energizado	
USB	AZUL	USB OK	ENCENDIDO = USB conectado	

4.3. <u>LED LED</u>

5. Instrucciones de ajuste

5.1. Software para PC

Todos los ajustes del D550 pueden introducirse usando el software "EasyReg Advanced" suministrado con el AVR. Las páginas de ajuste de parámetros describen principalmente los parámetros, regulaciones, límites y dispositivos de protección del alternador.

5.1.1. Instalación del software

EasyReg Advanced® es el software que se utilizará para configurar el regulador.

Nota: Este programa solo es compatible con PC que ejecutan las versiones de los sistemas operativos de WINDOWS® Windows 7 y Windows 10.

Ejecute este programa, comprobando primero que tiene derechos de "Administrador" para su terminal.

Paso 1: Seleccionar el idioma de instalación

🧃 EasyregAdv	anced	-	-		×
Choisi: Choos	ssez la langue e a language				
	Français				
	Anglais				
Réalisé avec	WINDEV	ок 🗸	2	Annuler	0

Paso 2: Seleccionar el tipo de instalación:

- Instalación rápida: los archivos se copian automáticamente y se crea el directorio del software
- Instalación personalizada:
 - Seleccionar el directorio de instalación

🗃 EasyregAdvanced - S	Setup wizard	_		×
	Welcome to the setup wizard of EasyregAdvanced This program will install EasyregAdvanced on your computer. We recommend that you close all the curent applications before running	Ve the set	rsion: 1	.0.183.0 ram.
	The application will be installed in directory: C:\Program Files (x86)\EasyregAdvanced\			***
Powered by WINDEV	← Back Next →	(Cancel	0

- Después de seleccionar el directorio, hacer clic en "Next" (siguiente)

- Confirmar haciendo clic en "Install" (instalar) si la ruta es la esperada



Paso 3: Una vez completada la instalación, puede elegir iniciar el software (casilla seleccionada de forma predeterminada) y gestionar los accesos directos. Haga clic en "Done" (hecho) para salir de la página de instalación.

🗃 EasyregAdvanced -	Setup wizard	-		\times
	Setup completed. Click 'Done' to exit the setup program. Display an icon on the desktop (for all the users) Display an icon in the Start menu (for all the users) Display an icon in the quick launch bar (for all the users) D700 D350 D550	Ver	sion: 1.	.0.183.0
Powered by WINDEV	Done 🗸			

Se crea un acceso directo en su escritorio:



5.1.2. Diferentes niveles de acceso de Easyreg Advanced

Hay dos modos disponibles:

- User (usuario) (estándar): acceso de solo lectura a los parámetros.



- **Expert (experto)**: para el pleno acceso a diferentes funciones del regulador en modos lectura y escritura.



5.1.3. Descripción del banner y pestañas

El software toma la forma de una ventana individual con un banner general y una zona inferior donde se abren subventanas.



El banner consta de 5 pestañas:

Pestaña "Home" (inicio):



• Pestaña "Communication" (comunicación):



Descargar los parámetros del D550

Nota: Antes de exportar los parámetros, se pedirá al usuario que confirme y compruebe el estado del producto (regulación en curso o no). Si la regulación está en curso, la confirmación se vuelve a solicitar.

• Pestaña "Monitoring" (monitorización):



• Pestaña "Information" (información):



	7	
е		»

El D550 incorpora un contador de horas de funcionamiento accesible en la ventana «Acerca de (en horas y minutos).

Nota: Este contador se actualiza cada 10 minutos y solo cuando se alcanza la consigna de regulación de tensión.

La actualización del firmware también puede hacerse en esta ventana tal y como se muestra a continuación.

	1 About			×
	LEROY SOMER	Module name: EasyRe Module version: 1.0.18: Copyright:	egAdvanced.exe 3.0 Copyright © Leroy Somer 2017-2018	
Actualización del firmware	Check for Eas	Web site: www.leroyso Product serial number: Application release: Running hours (h.mn): Grid Code firmware ver	mer.com 21838000166 1.0 12.55 sion: GC 1 Close	

• Ventana "Regulator state" (estado del regulador):

Voltage
Regulator status

5.1.4. Comunicación con el D550

Comunicación entre el D550 y el software para PC. Cuando se establece la comunicación, se muestra un mensaje de confirmación en la parte inferior izquierda del software para PC tal y como se muestra a continuación.

D550 CONNECTED

5.1.5. Descripción de la ventana "Configuration" (configuración)

Esta ventana consta de varias páginas para configurar el funcionamiento del alternador. Para desplazarse a través de las páginas, utilice los botones "Next" (siguiente) o "Previous" (anterior) o haga clic en la lista de páginas.

Nota: Se proporcionan más detalles de estas páginas en las secciones que describen cómo crear una nueva configuración personalizada.
Configuración rápida:



Configuración personalizada:

adon name andon market seried number seried number seried number seried adoptioner (VA) adaed apprent power (VA) ad					
seral function Rade doverage (Y)	cation name 42.3 S4 AREP 50.0Hz 400V		Grid/Los	id	
National Anticipation Control	serial number				
Rated voltage (V) 400.00 Rated requency (Vz) 50.00 Rated sporest foxtor 0.00 Rated sporest power (NA) 35.00 Rated saveration power (NA) 25.00 Rated carrent (A) 50.52 Pole ratio between exciter and generator 0.0 Rated datactorest (A) 50.52 Rold datactorest (A) 50.52 Rated datactorest (A) 50.52 Rated carrent (A) 50.52	erator data				
Raid frequency (Hz) 59.00 Raid gover factor 0.00 Raid downship gover (MX) 25.00 Raid Austrial gover (MX) 22.00 Raid averant gover (MX) 23.00 Raid averant gover (MX) 20.00 Raid down field current (A) 0.00 Raid doductor residuance (Dnma) 7.36 Raid del dicurrent (A) 2.90 Raid del dicurrent (A) 2.76	Rated voltage (V)	400.00			
Raids power (kdv) 0.0 Raids normal power (VM) 35.00 Raids normal power (VM) 20.00 Raids current (A) 59.52 Pele raib between exciter and generator 0.0 Roid data 7.96 Shudsonn field current (A) 0.53 Raid field current (A) 2.80	Rated frequency (Hz)	50.00			
Rated apperant power (VA) 95.0 Rated neared (V) 20.0 Rated neared (V) 0.0	Rated power factor	0.80			ATTEN SO
Rated scenario power (VM) 28.00 Rated reacting power (VM) 21.05 Rated current (A) 20.02 Refer allo between exciter and generator 0.0 13 Rated unductor resolutionce (Ohms) 7.96 Rated hold/cold resolutio	Rated apperant power (kVA)	35.00			
Rated reactive power (VMr) 2100 Rated current (A) 50.5 Pole ratio between exciter and generator 0.0 ation date Field inductor resistance (Ohms) 7.3 Studdown field current (A) 2.56 Rated field current (A) 2.76	Rated nominal power (kW)	28.00			
Rated current (A) 50.52 Pole ratio between exciter and generator 0.0 11 ation date Field inductor resistance (Ohms) 7.58 Shuddown field current (A) 0.50 Rated field current (A) 2.76	Rated reactive power (kVar)	21.00			and the state
Pale ratio between exceter and generator 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	Rated current (A)	50.52			
ation date Field inductor resistance (Ohms) 7.26 Shuddoon field current (A) 0.50 Rated field current (A) 2.76	Pole ratio between exciter and generator	0.0		L <u>v</u>	
Field niductor resistance (Ohms) 7.36 Studiown field current (A) 0.50 Rated field current (A) 2.76	tation data			<u>и</u> и	
Shutdown field current (A) 0.50 Rated field current (A) 2.76	Field inductor resistance (Ohms)	7.36		22 21 22 14 14	1951 UDVVW M
Rand field current (A) 2.76	Shutdown field current (A)	0.50	0550		
Wilder (1993) The American Street Control of Str	Rated field current (A)	2.76	R.		
Check Date of the Check Date o			()		

Límites: esta página contiene los ajustes de parámetros para los diversos límites de la máquina (corriente de excitación máxima y mínima, límite de corriente del estátor).



• **Dispositivos de protección**: esta página contiene los ajustes de parámetros para los dispositivos de protección proporcionados por el D550 (fallo de diodo giratorio, sobretensión y subtensión, temperaturas, etc.).

Settings						
Prote	ctions		•	Previous	Next 🔸 🕨 主	Fault reset
Machine fault	Regulator faul	t Power bridge Temperature protections F	Faults group			
	Under voltage fau	It detected				
	Activation	Undervoltage % setpoint (%)	85.00	Auto-Reset		
	Activation	Undervoltage delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action	
	Over voltage faul	It detected				
		Overvoltage % setpoint (%)	115.00	Auto-Reset		
	Activation	Overvoltage delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action	•
	Under frequency	fault detected				
	Activation	Underfrequency setpoint (Hz)	47.00	Auto-Reset		
		Underfrequency delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action	
	Over frequency f	ault detected				
	Activation	Overfrequency setpoint (Hz)	53.00	Auto-Reset		
	Activation	Overfrequency delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action	
	Open diode fault	detected				
		Open diode percentage of field current (%)	5.00	Auto-Reset		
	Activation	Open diode delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action	
	Shorted diode fai	ult detected				
		Shorted diode percentage of field current (%)	10.00	Auto-Reset		
	Activation	Shorted diode delay (\$)	1.00	Action after fault	0: No action	
	Motor start fault o	detected				
		Motor start delay (s)	30.0	Auto-Reset		
	Activation			Action after fault	0: No action	
	Reverse active p	ower fault detected				
		Reverse active power % setpoint (-) (%)	-10.00	Auto-Reset		
	Activation	Reverse active power delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action	
	Reverse reactive	nower fault detected				
	Activation	Reverse reactive power % setpoint (-) (%)	-10.00	Auto-Reset		
	Activation	Reverse reactive power delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action	

Una página permite hacer algunos grupos de fallos o resumir información como "síntesis de fallos".

Backline fault Regulator fault Poult Grou Pole Full Grou Overvoltage fault class Important class <th></th> <th></th> <th></th>			
Foult Grou Overvoltage fault class			
Overvoltage fault class Implement to the set of	up 1 Group 2	Group 3	Group 4
Undervoltage fault class Image Status Underfrequency fault class Image Status Open diode fault class Image Status Open diode fault class Image Status Open diode fault class Image Status Reverse reactive power fault class Image Status PT100 1 Alarm (Over temp) fault class Image Status PT100 1 fault class Image Status PT100 1 fault class Image Status PT100 2 Alarm (Over temp) fault class Image Status PT100 2 fault (Over temp) fault class Image Status PT100 3 Alarm (Over temp) fault class Image Status PT100 4 Jaure (Over temp) fault class Image Status PT100 4 Jaure (Over temp) fault class Image Status PT100 4 Jaure (Over temp) fault class Image Status PT100 5 Jaure (Over temp) fault class Image Status PT10 5 Jault class Image Status PT10 5 Jaure (Over temp) fault class Image Status PT10 5 Jaure (Over temp) fault class Image Status PT10 5 Jaure (Over temp) fault class Image Status PT10 5 Jaure (Over temp) fault class Image Status Image Status Image Status			
Overfrequency fault class Impediate State			
Underfrequency fault class Underfrequency fault class Shorted diode fault class Reverse active power fault class Reverse active power fault class PT100 1 Jault class PT100 1 Jault class PT100 1 Jault class PT100 2 Jault class PT100 2 Jault class PT100 3 Jalarm (Over temp) fault class PT100 4 Jaulerm (Over temp) fault class PT10 4 Jaulerm (Over			
Open diode fault class Image: Control of Contro			
Shorted diode fault class Reverse active power fault class Reverse active power fault class Reverse active power fault class PT100 1 fault class PT100 1 fault class PT100 2 fault class PT100 2 fault class PT100 3 fault class PT100 3 fault class PT100 4 Alarm (Over temp) fault class PT100 4 Alarm (Over temp) fault class PT100 4 fault class PT100 4 fault class PT100 5 Alarm (Over temp) fault class PT100 5 Alarm (Over temp) fault class PT100 5 Alarm (Over temp) fault class PT100 5 fault class PT10 5 fault class P			
Reverse active power fault class Image: Content class PT100 1 fault class Image: Content class PT100 1 fault class Image: Content class PT100 2 Alarm (Over temp) fault class Image: Content class PT100 2 fault class Image: Content class PT100 2 fault class Image: Content class PT100 2 fault class Image: Content class PT100 3 fault class Image: Content class PT100 3 fault class Image: Content class PT100 3 fault class Image: Content class PT100 4 fault class Image: Content class PT10 5 fault class Image: Content class PT10 5 fault class Image: Content class PTC 1 fault class Image: Content class PTC 3 fault class Image: Content class PTC 4 fault class Image: Content class Imbalance voltage fault class Image: Content fault class Imbalance voltage fault class Image: Content class Short crucit fault class Image: Content class <td></td> <td></td> <td></td>			
Reverse reactive power fault class PTI00 1 Alarm (Over temp) fault class PTI00 1 Alarm (Over temp) fault class PTI00 2 fault class PTI00 2 fault class PTI00 3 fault class PTI00 3 fault class PTI00 4 fault class PTI00 4 fault class PTI00 5 fault c			
PT100 1 Jahrm (Over temp) fault class PT100 2 Alarm (Over temp) fault class PT100 2 Alarm (Over temp) fault class PT100 3 Alarm (Over temp) fault class PT100 3 fault (Over temp) fault class PT100 4 Jahrm (Over temp) fault class PT100 4 Jahrm (Over temp) fault class PT100 4 Jahrm (Over temp) fault class PT100 5 Jahr (Over temp) fault class PT100 5 Jahr (Lass PT10 5 Jahr			
PT100 1 fault class Image: Second S			
PT100 2 Alarm (Over temp) fault class PT100 2 fault class PT100 2 fault class PT100 4 Alarm (Over temp) fault class PT100 4 Alarm (Over temp) fault class PT100 4 Alarm (Over temp) fault class PT100 4 fault class PT100 5 Alarm (Over temp) fault class PT100 5 Alarm (Over temp) fault class PT00 5 Alarm (Over temp) fault class PT00 5 Alarm (Over temp) fault class PT0 5 Alarm (Over temp) fault class PT0 5 Alarm (Over temp) fault class PT0 5 Alarm (Sver temp) fault class Pr0 5 Alarm (Sver temp) faul			
PT100 2 fault class PT100 3 fault class PT100 3 fault class PT100 4 fault class PT100 4 fault class PT100 4 fault class PT100 4 fault class PT100 5 fault class PT100 5 fault class PT10 5 fault class PTC 3 fault class PTC 3 fault class PTC 3 fault class PTC 3 fault class PTC 4 fault class PTC 5 fault			
PT100 3 Alarm (Over temp) fault class Image: Composition of the second			
PT100 3 fault class Image: State Sta			
PT100 4 Alarm (Over temp) fault class PT100 5 Alarm (Over temp) fault class PT100 5 Alarm (Over temp) fault class PT100 5 Fault class PT10 5 fault class PT10 5 fault class PT2 5 fault class PT			
PT100 4 fault class PT100 5 fault class PT100 5 fault class PTC 1 fault class PTC 1 fault class PTC 2 fault class PTC 3 fault class PTC 4 fault class PTC 4 fault class PTC 4 fault class PTC 5 fault class Unbalance voltage fault class Unbalance voltage fault class Motor start fault class Motor start fault class CAN under voltage fault class			
PTL00 5 Alarm (Over temp) fault class PTL0 5 fault class PTC 1 fault class PTC 1 fault class PTC 3 fault class PTC 3 fault class PTC 4 fault class PTC 4 fault class PTC 4 fault class Unbilance voltage fault class Unbilance voltage fault class IGBT fault class I			
PTLOD 5 fault class PTC 1 fault class PTC 2 fault class PTC 2 fault class PTC 4 fault class PTC 4 fault class PTC 5 fault class Unbalance voltage fault class Unbalance current fault class Unbalance current fault class Unbalance current fault class Unbalance current fault class Power bridge overload fault class Power bridge overload fault class Power bridge fault class Power voltage fault class Power voltage fault class Power bridge overload fault class Power bridge fault class Power brid			
PTC 1 Fault class PTC 2 fault class PTC 3 fault class PTC 4 fault class PTC 4 fault class PTC 4 fault class Loss of sensing fault class Loss of sensing fault class Unbalance current fault class Short circuit fault class IGBT fault class IGBT fault class Power bridge overload fault class Power bridge overload fault class CAN under voltage fault class			
PTC 2 fault class PTC 3 fault class PTC 4 fault class PTC 4 fault class PTC 4 fault class PTC 5 fault class PTC 5 fault class Unbalance current fault class Unbalance voltage fault class Short circuit fault class Short circuit fault class Power bridge overload fault class Power bridge overload fault class CAN under voltage fault class			
PTC 3 fault class PTC 4 fault class PTC 4 fault class PTC 5 fault class Loss of sensing fault class Unbalance current fault class Unbalance current fault class Short circuit fault class Motor start fault class Motor start fault class CAN under voltage fault class CAN under voltage fault class			
PTC 4 fault class PTC 5 fault class PTC 5 fault class PTC 5 fault class Unbalance voltage fault class Unbalance voltage fault class Short circuit fault class GAN under voltage fault class CAN under voltage fault class CAN under voltage fault class			
PTC 5 fault class Loss of sensing fault class Loss of sensing fault class Unbalance oursent fault class Unbalance current fault class Short circuit fault class Short circuit fault class Motor start fault class Power bridge overload fault class Eattery under voltage fault class CAN under voltage fault class			
Loss of sensing fault class Unbalance voltage fault class Unbalance voltage fault class Unbalance current fault class Short circuit fault class IGBT fault class Motor start fault class Dower bridge overload fault class CAN under voltage fault class CAN under voltage fault class			
Unbalance voltage fault class Unbalance current fault class Unbalance current fault class Unbalance current fault class GBT fault class GBT fault class Power bridge overload fault class Battery under voltage fault class CAN under voltage fault class			
Unbalance current fault class Short circuit fault class Short circuit fault class Short circuit fault class Motor start fault class Sattery under voltage fault class CAN under voltage fault class			
Short circuit fault class IGBT fault class IGBT fault class Power bridge overload fault class Power bridge overload fault class CAN under voltage fault class CAN under voltage fault class			
IGBT fault class Index fault class Index fault class Index of the second fault class Index of			
Motor start fault class Power bridge overload fault class Battery under voltage fault class CAN under voltage fault class			
Power bridge overload fault class Battery under voltage fault class CAN under voltage fault class CAN under voltage fault class			
Battery under voltage fault class CAN under voltage fault class		- O	
CAN under voltage fault class			

• **E/S**: esta página contiene una descripción general de los ajustes de parámetros de E/S digitales y analógicas.

						-						
Digita	al Inputs					Digital Out	uts					
Digi Inpi	tal Ac	tive	Destination			bigitar ouq	Sourc	æ	Active	Digital Output		
DI1	Active Lo	w 💌 None	e		-	None			 Active Low 	▼ D01		
DI2	Active Lo	w None	e			None			Active Low	D02		
DI3	Active Lo	w None	e			None			Active Low	DO3		
DI4	Active Lo	w None	e			None			Active Low	DO4		
DI5	Active Lo	w None	e			None			Active Low	DO5	1	
D16	Active Lo	w None	e			None			Active Low	DO6	_	
DI7	Active Lo	w None	e			None			Active Low	DO7		
DI8	Active Lo	w None	e			None			Active Low	DO8		
						None			Active Low	RL1		
						None			Active Low	RL2		
Analo	g Inputs/Outp Configuration	outs		(1		Configu	uration				?
U	AI		Destination		0% value	100% value	Ā	0	Source	3	0% value	e 100%
AIO1	0-10V	None		-	0.00	0.00	None	None			0	0
AIUT	0-10V	None			0.00	0.00	None	None			0	0
AI01 AI02		None			0.00	0.00	None	None				
AI01 AI02 AI03	0-10V				0.00	0.00	None	None			0	0

• **Funciones de curva**: esta página permite definir las funciones de control de un parámetro en función de otro mediante la representación de 5 puntos.

settings	_		
Cur	ves Fu	Inctions	👻 🛃 🛠 Previous 🛛 Next 🌙 🕨
axis G	enerator Avera	age Voltage (Ph-Ph)	▼ Y axis Reactive power setpoint ▼ Reset
int 1	384.00	1,400.00	Reactive power setpoint=f(Generator Average Voltage (Ph-Ph))
int 2	389.00	0.00	1540
int 3	400.00	0.00	1000
int 4	415.00	0.00	6 1 2 1 2 1 2 1 2 1 2 1 2 1 2 1 2 1 2 1
int 5	420.00	-1,400.00	-1000) 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8
			-1540
axis N	one		▼ Yaxis None ▼ Reset
int 1	0.00	0.00	None=f(None)
int 2	0.00	0.00	
int 3	0.00	0.00	
int 4	0.00	0.00	
int 5	0.00	0.00	
			0

• **Puertas lógicas/analógicas**: esta página se utiliza para configurar funciones lógicas simples a nivel de E/S y el tipo de puerta.

Settings		
Logic/analogic gates	→ 🖂 🗲 Previous Next → 🕨	
	-	
E1		
E2		
	S=E1 > E2	
E1		
E2	E2 RESET	
	n*2 ? 🚺	
E1		
E2		
	S=E1'E2 -**2 2	
E1		
E2		
	S=1 if (E1=1 et t>=E2) n°4 ?	
E1		
F2		
User variable 1 User va	riable 2 liser variable 3 liser variable 4 liser variable 5	•
0.00	0.00 0.00 0.00 0.00	
User variable 6 User va	riable 7 User variable 8 User variable 9 User variable 10	
0.00	0.00 0.00 0.00	

 Registrador de datos: esta función está disponible cuando los módulos opcionales Easy Log o Easy Log PS se conectan desde la página CAN. Permite definir los parámetros y disparadores que hay que guardar en un archivo de registro. Pueden configurarse los diferentes modos de funcionamiento de estos disparadores, los valores de disparo de los parámetros y la velocidad de muestreo.

Fast log Slow log CAN Configuration RTC Configuration Open file
Add Delete Delete all
001.014:Real Power KW V (kW)
1/4 Sampling time 1 s
Activate trigger
001.014: Real Power KW V (kW)
OR 🔽 001.014: Real Power KW V (kW) 🔽 < 🔽
Number of points before trigger 3,996
Log time before trigger 01 h 06 m 36 s 000 ms
Number of lines in the file 5,000
Estimated file size 195.31 KB
Validate 🗸 Cancel 🛇

• **Sincronización**: esta página se utiliza para definir los parámetros de sincronización entre el alternador y la red.



 Grid code: Esta función está disponible cuando se conectan los módulos opcionales Easy Log o Easy Log PS. Esta página se utiliza para definir los parámetros dedicados a las protecciones de "grid code".

🔕 Settings		
GridCode	→ 🕶 🕶 Previous 🛛 Next → 🚖	
Profil Functions Regulations Setpoint variation		
Rated voltage Uc Ph-Ph (V)		
HVRT HVRT Monitoring extension	4/094	
Enable LVRT profile monitoring	130%	
	120%	
Profile name	110%	
Difference in % of nominal grid voltage 10.0	100%	
Number of points per profile 0	90% -	
Balanced Unbalanced	70%	
	60% -	
	50% -	
	40% -	
	30% -	
	20% -	
	0' 1s 2s 3s 4s 5s 60s Time (s)	
	1 Reset Grid Code event	

5.1.6. Ventana "Oscilloscope" (osciloscopio)

Esta ventana se utiliza para trazar la evolución de los valores medidos de hasta 8 parámetros simultáneamente.



5.1.6.1. Curvas

Cada curva se describe por su color, su parámetro de origen y sus valores máximo y mínimo. Tiene su propio eje, que es del mismo color que la curva.

Curve 3		^
Parameter	name	\circ
Minimum value	Maximum value	

- Para cambiar el color:
 - Haga clic en el disco de color de la parte derecha del nombre de la curva y aparecerá una paleta de colores predefinida.



- Haga clic en el nuevo color de la curva seleccionándolo de los colores disponibles.
- La ventana de selección de color se cierra automáticamente y el disco toma su color seleccionado.

• Si deseara configurar un color no disponible en la paleta de colores, haga clic en el botón "Other colors..." (otros colores). A continuación, se transforma la paleta. Mueva la cruz negra hasta el color seleccionado o rellene las casillas de texto (cada valor entre 0 y 255) para definir los valores del color RGB. A continuación, haga clic en "OK" (aceptar).



Nota: Si ya no desea cambiar el color, haga clic fuera de la paleta. Esta se cerrará automáticamente.

• Seleccione un parámetro para representarlo

- Haga clic en la casilla de selección.
- Si ya se hubiera seleccionado la casilla, aparecerá un mensaje de confirmación. Haciendo clic en "Yes" (sí), se abre una ventana con la lista de parámetros.

🕒 Oscillos	cope *	\times
?	Do you want change your pa	arameter?
	Yes No	

- Si aún no se hubiera seleccionado la casilla, se abre directamente la ventana con la lista de parámetros.
- Seleccione de la lista desplegable el parámetro que desea seguir. Este parámetro puede ser un valor analógico o digital (modo de regulación, por ejemplo).
- Haga clic en "OK" (aceptar) para utilizar el parámetro seleccionado, o en "Cancel" (cancelar) si desea cambiar algo.

🔀 Mo	onitor settings					×
Para Rea	imeter al Power KW W					
Ran	ge: (kW)					
Min.	0		Max.	50	D	
		_		_		
			ок 🔨		Cancel	0

 Refinar el rango de representación: cambie los valores mínimo y máximo si fuera necesario. Estos valores se tienen en cuenta y el trazo se vuelve a dimensionar en cuanto se sale de alguno de los cuadros o se pulsa la tecla "Intro" del teclado.

Curve 2[Value	e] ^
Real Power	кw w
Minimum value	Maximum value
0	500

Cuando el monitor está encendido, el valor actual aparece entre corchetes.

5.1.6.2. Disparador

El disparador se utiliza para iniciar el funcionamiento del osciloscopio una vez que el valor del parámetro elegido supera el valor introducido tanto hacia arriba (flecha orientada hacia arriba) como hacia abajo (flecha orientada hacia abajo).



- Seleccionar qué curva provocó el disparo
 - Haga clic en la casilla de selección.
 - Si ya se hubiera seleccionado la casilla, aparecerá un mensaje de confirmación. Haciendo clic en "Yes" (sí), se abre una ventana con la lista de parámetros.



- Si aún no se hubiera seleccionado la casilla, se abre directamente la ventana con la lista de parámetros.
- Seleccione de la lista desplegable el parámetro que desea seguir. Este parámetro puede ser un valor analógico o digital (modo de regulación, por ejemplo).
- Haga clic en "OK" (aceptar) para utilizar el parámetro seleccionado, o en "Cancel" (cancelar) si desea cambiar algo.

🔀 Monitor settings	×
Curve	
Curve3: Parameter name	
ок 🗸	Cancel 🚫

- Introducir el valor umbral que se tiene que superar
- Seleccionar la dirección del rebasamiento (hacia arriba o hacia abajo)
- Para iniciar el disparador, hacer clic en "GO"
- Para cancelar el disparador, deseleccionar la curva

5.1.6.3. Cursores

Dispone de dos cursores para navegar por las curvas. La diferencia entre los dos valores de Y (valor de curva) se muestra en la parte "Delta Y" de cada curva o "Delta X" (tiempo en segundos) para el tiempo entre los dos cursores.

Cu	rsor		^
	Cursor 1	-	?
	Cursor 2	-	
с	Y Curs1	Y Curs2	Delta Y
1	0.00	0.00	0.00
2	999.90	999.90	0.00
3	0.00	0.00	0.00
4	0.00	0.00	0.00
5	0.00	0.00	0.00
6	0.00	0.00	0.00
7	0.00	0.00	0.00
8	0.00	0.00	0.00
С	X Curs1	X Curs2	Delta X
	2.10	3.87	1.77



5.1.6.4. Prueba de transitorios

La prueba de transitorios se utiliza para comprobar la respuesta del PID al cambiar la referencia del modo de regulación actual.

Se divide en 5 pasos como máximo y cada uno puede tener un valor de referencia diferente. Los parámetros del PID pueden cambiarse directamente cuando se envía la orden.

• Haga clic en el botón "Start a transient test" (iniciar una prueba de transitorios). Se abre la siguiente ventana:

🔀 Transient	mode config	uration	×
Volta	ge reg	gulation	า
Referency	400	Step time	
Step 1	400.0	00	P 9,000
Step 2	350.0		I 120
Step 3	450.0		D 1,000
Step 4	0.0		G 100
Step 5	0.0		
Referency	400		
		Run 🗸	Cancel 🚫

- Para continuar su prueba de transitorios:
 - Seleccionar entre los pasos 1 a 5 haciendo clic en la casilla de selección correspondiente
 - Para cada paso seleccionado, definir el valor de referencia
 - Definir el tiempo entre cada paso
- Los valores del PID pueden modificarse para ajustar las ganancias.

Una vez que se hayan establecido los parámetros, haga clic en "OK" (aceptar).

A continuación se inicia la prueba. Los pasos en curso se muestran cuando la referencia pasa a color verde.

P I D	9000 120 1000
I D	120 1000
D	1000
G	100
en	t test
	en

Nota:

- Esta prueba puede detenerse en cualquier momento haciendo clic en el botón "Stop the transient test" (detener la prueba de transitorios). A continuación, la pantalla vuelve a la referencia original.
- Las pruebas de transitorios no pueden realizarse si la entrada de referencia de control se controla con una entrada analógica, ya que este modo de control tiene prioridad.
- Durante esta prueba de transitorios, no se superan los límites mínimo y máximo definidos.

5.1.6.5. Abrir una curva o una configuración de la pantalla del osciloscopio

El botón "Abrir" (icono de carpeta) en la parte inferior derecha de la ventana del osciloscopio puede utilizarse para abrir el archivo de configuración de la pantalla del osciloscopio (curvas, valores mínimo y máximo, etc.).

Haciendo clic en la flecha derecha de la carpeta, también puede abrir un archivo guardado en formato ".csv". Precaución: solo pueden abrirse archivos generados por el software.



Cuando se abre una curva en formato ".csv", la configuración de la curva en curso se sustituye por la configuración de la curva guardada.

Existen dos formas de ampliación:

- Hacer clic en el área de representación del osciloscopio
- Mantener pulsada la tecla "Ctrl" y usar la rueda del ratón: a continuación se modifican los ejes X e Y
- Mantener pulsada la tecla "Alt" y desplazar la rueda del ratón: solo se modifica el eje X y las escalas del eje Y siguen siendo las mismas
- Mantener pulsada la tecla "Shift" y desplazar la rueda del ratón: solo se modifica el eje Y y las escalas del eje X siguen siendo las mismas

5.1.6.6. Guardar una curva o una configuración de la pantalla de osciloscopio

El botón "Guardar" (icono de disco) en la parte inferior derecha de la ventana del osciloscopio puede utilizarse para guardar el archivo de configuración de la pantalla del osciloscopio (curvas, valores mínimo y máximo, etc.).

Haciendo clic en la flecha derecha de la carpeta, puede guardar también las curvas del osciloscopio como un archivo ".csv".



5.1.6.7. <u>Cambiar el fondo del área de representación de la cuadricula y el grosor</u> <u>de las curvas</u>

El color de fondo del osciloscopio puede cambiarse a blanco haciendo clic en "🛣". Para volver a cambiar a negro, haga clic en "💟". Haga clic en "🛄" para cambiar la visualización de la cuadrícula. El botón "1" se utiliza para seleccionar entre 4 grosores diferentes de curva.



5.1.7. Ventana "Monitor"

Esta ventana se utiliza para configurar la visualización de parámetros en diferentes formas (medidores, gráficos, unidades de visualización), además de ciertos componentes específicos del AVR: Diagrama PQ, E/S, temperaturas.

Es completamente configurable y los distintos objetos pueden añadirse, moverse, modificarse y/o eliminarse.



5.1.7.1. Unidades de visualización

Para añadir una nueva unidad de visualización:

- Haga clic en el botón "Visualizar" para abrir una ventana.
- Seleccione de la lista desplegable el parámetro que desea seguir. Este parámetro puede ser un valor analógico o digital (modo de regulación, por ejemplo).

🔀 Mo	onitor settings			\times
Para Vol	imeter tage UV			
Ran	ge: (V)			
Min.	0	Max.	500	
			_	
		ок 🔨	Cancel (9

 Haga clic en "OK" (aceptar) para utilizar el parámetro seleccionado, o en "Cancel" (cancelar) si desea cambiar algo.

• La unidad de visualización se inserta en el monitor en el primer espacio libre (de izquierda a derecha y a continuación de arriba a abajo).



5.1.7.2. Gráfico

Para añadir un nuevo gráfico:

- Haga clic en el botón "Gráfico" para abrir una ventana.
- Seleccione de la lista desplegable el parámetro que desea seguir. Este parámetro puede ser un valor analógico o digital (modo de regulación, por ejemplo).

🔀 Mo	onitor settings		×
Para Vot	ameter tage UV		
Ran	ge: (V)		
Min.	0	Max.	500
		ок 🗸	Cancel 🚫

- Haga clic en "OK" (aceptar) para utilizar el parámetro seleccionado, o en "Cancel" (cancelar) si desea cambiar algo.
- A continuación, el gráfico se inserta en el monitor en el primer espacio libre (de izquierda a derecha y a continuación de arriba a abajo).

Voltage UV	
l ime (s)	

5.1.7.3. Medidores

Para añadir un nuevo medidor:

- Haga clic en el botón "Medidor" para abrir una ventana.
- Seleccione de la lista desplegable el parámetro que desea seguir. Este parámetro puede ser un valor analógico o digital (modo de regulación, por ejemplo).

🔀 Mo	onitor settings		×
Para Vol	ameter tage UV		
Ran	ge: (V)		
Min.	0	Max.	500
		ок 🗸	Cancel 🚫

• Haga clic en "OK" (aceptar) para utilizar el parámetro seleccionado, o en "Cancel" (cancelar) si desea cambiar algo.

• A continuación, el medidor se inserta en el monitor en el primer espacio libre (de izquierda a derecha y a continuación de arriba a abajo).



5.1.7.4. Curva de capacidad

Para añadir una curva de capacidad, haga clic en el botón correspondiente. A continuación, la curva se inserta en el monitor en el primer espacio libre (de izquierda a derecha y a continuación de arriba a abajo).



Nota: Solo puede visualizarse un diagrama PQ.

5.1.7.5. <u>E/S</u>

Para añadir el módulo E/S, haga clic en el botón correspondiente. A continuación, el módulo se inserta en el monitor en el primer espacio libre (de izquierda a derecha y a continuación de arriba a abajo).

Digitals inputs
1 2 3 4 5 6 7 8
Digitals outputs
1 2 3 4 5 6 7 8 9 10
Analogs inputs
1 30.0 %
3 30.0 %
Analogs outputs
1 30.0 %
3 30.0 %

Nota: Solo puede visualizarse un módulo E/S.

5.1.7.6. Temperaturas

Para añadir el módulo de temperatura, haga clic en el botón correspondiente. A continuación, el módulo se inserta en el monitor en el primer espacio libre (de izquierda a derecha y a continuación de arriba a abajo).



Nota: Solo puede visualizarse un módulo de temperatura.

5.1.7.7. Sincronización

Para añadir el módulo de sincronización, haga clic en el botón correspondiente. A continuación, el módulo se inserta en el monitor en el primer espacio libre (de izquierda a derecha y a continuación de arriba a abajo).



En la sección izquierda, el medidor indica la diferencia angular entre las tensiones de la red y del alternador. En la sección derecha, el gráfico indica con un punto rojo si la diferencia en la frecuencia y tensión entre la tensión del alternador y la tensión de red se encuentra en el rango configurado.

Nota: Solo puede visualizarse un módulo de sincronización.

5.1.7.8. Estado y fallos del AVR

Para añadir el módulo de estado y fallos del AVR, haga clic en el botón correspondiente. El módulo se inserta en el monitor en el primer espacio libre (de izquierda a derecha y a continuación de arriba a abajo).

Fault active list	
Tault active list	

Este módulo contiene la información de funcionamiento del D550, el modo de regulación en curso, además de la lista de fallos activos.

5.1.7.9. Diagrama de Fresnel

Este módulo se utiliza para visualizar el diagrama de Fresnel del alternador con los valores de corriente, tensión y de desplazamiento de fase de corriente para cada fase.



5.1.7.10. Desplazamiento de fase del TC

Este módulo se utiliza para visualizar o modificar el desplazamiento de fase para los diferentes TC directamente desde el monitor. Para modificar el valor, introduzca el nuevo valor de desplazamiento de fase y haga clic en "Close" (cerrar).

😉 CT phase shift 🛛 🗙
CT Alternator Phase shift (°)
CT Grid Phase shift (*)
CT CrossCurrent Phase shift (°) 0.0
Close

5.1.7.11. Cambiar el tamaño de un objeto

Se puede cambiar el tamaño de gráficos, medidores y diagrama PQ.

- Cambiar al modo Editar haciendo clic con el botón derecho en el área del monitor
- Hacer clic en "Edit mode" (modo Editar)



• Vaya a la mitad de un lado o esquina del diagrama: el cursor se convierte en una flecha doble.



• Haga clic, mantenga y arrastre hasta el tamaño deseado.

Salga del "modo Editar" pulsando la tecla "Esc" o haciendo clic con el botón derecho en el área del monitor y deseleccionando "modo Editar".

5.1.7.12. Eliminar un objeto

Para eliminar un objeto (unidad de visualización, gráfico, medidor, etc.):

- Cambiar al modo Editar haciendo clic con el botón derecho en el área del monitor
- Hacer clic en "Edit mode" (modo Editar)



- A continuación, aparece una cuadrícula indicando la posición de los diferentes objetos
- Hacer clic con el botón derecho del ratón en la unidad de visualización que desee eliminar
- Hacer clic en "Delete" (eliminar)

	Delete
~	Edit mode
	Restore the initial configuration

Salga del "modo Editar" pulsando la tecla "Esc" o haciendo clic con el botón derecho en el área del monitor y deseleccionando "modo Editar".

5.1.7.13. Guardar una configuración del monitor

Puede guardar una configuración del monitor para poder reutilizarla posteriormente. Haga clic en el botón "Guardar" para abrir una ventana. Proporcione el nombre de la configuración deseada del monitor y seleccione "Guardar".



5.1.7.14. Abrir una configuración del monitor

Haga clic en el botón "Abrir" para recuperar una configuración del monitor y se abrirá una ventana. Seleccione la configuración deseada del monitor y seleccione "Abrir".



5.2. Crear una nueva configuración

En el D550 existen dos modos de configuración: "rápido" o "avanzado".

 Configuración rápida: En este modo, la máquina se selecciona a partir de una base de datos con los parámetros de fábrica guardados del alternador. Las páginas accesibles en este modo se marcarán con el símbolo

Haga clic en "New quick configuration" (nueva configuración rápida) para acceder a este modo.



Nota: Se podrá crear una configuración rápida y perfeccionar los parámetros en la última página de configuración (la página de ganancias del PID) continuando la configuración en el modo avanzado.

Configuración avanzada: En este modo, deben definirse todos los parámetros de funcionamiento de la máquina. Las páginas accesibles en este modo se marcarán con el símbolo P
 Haga clic en "New advanced configuration" (nueva configuración avanzada) para acceder a este modo.

G	Software access level X
1	User 🟅 Expert 📼 Development
	The expert mode allows reading and modifying the data, it's possible to export them in the regulator.
	Monitoring
	Download data from regulator
	New quick configuration
	New customized configuration
	Open a file
	Change AVR 3 5 7

Esta ventana de configuración consta de varias páginas para configurar todo el funcionamiento del alternador. Para desplazarse a través de las páginas, utilice los botones "Next" (siguiente) o "Previous" (anterior) o haga clic en la lista de páginas.

R

5.2.1. Descripción de la configuración "rápida" del alternador

Seleccione cada uno de los siguientes elementos en esta página:

- El tamaño del alternador haciendo clic en la imagen correspondiente
- Los diferentes parámetros:
 - La longitud del núcleo del alternador
 - El tipo de excitación (AREP, SHUNT o PMG)
 - La frecuencia y el diagrama de conexiones: la imagen del lado derecho de la pantalla se actualiza de acuerdo con las opciones elegidas por el usuario
 - La tensión nominal y clase térmica
 - A continuación, haga clic en "Next" (siguiente).



5.2.2. Descripción de la configuración "avanzada" del alternador

• Deben definirse todos los datos de la máquina para una configuración avanzada.

Application name		Grid/Load	i		
LSA 42.3 S4 AREP 50.0Hz 400V					
0550 serial number					
Senerator data					
Rated voltage (V)	400.00				
Rated frequency (Hz)	50.00				1/3
Rated power factor	0.80			Same Line A	4
Rated apperant power (kVA)	35.00				
Rated nominal power (KW)	28.00				
Rated reactive power (kVar)	21.00			and the second second	27
Rated current (A)	50.52				1
Pole ratio between exciter and generator	0.0 🖬		U V		
Excitation data			L1 L2		
Field inductor resistance (Ohms)	7.36		X2 Z1 X1 Z2 🔺 F+ F-		
Shutdown field current (A)	0.50	0550			
Rated field current (A)	2.76	*			
		le l		Nider: D550 10 file and	
				V Stranger Williams State Stat	

- Describa todas las características del alternador: tensión (en voltios), potencia aparente (en kVA), frecuencia (en Hz) y factor de potencia.
- Campos: corriente nominal, potencia reactiva y potencia activa se calculan automáticamente.
- La relación del número de polos para proporcionar un análisis preciso del fallo de diodos giratorios se basa en el análisis de armónicos de corriente (número de polos del excitador dividido por el número de polos de la máquina). El valor predeterminado es 0 y se basa en el nivel del rizado de la corriente de excitación.

Senerator data		
Rated voltage (V)	400.00	
Rated frequency (Hz)	50.00	
Rated power factor	0.80	
Rated apperant power (kVA)	50.00	
Rated nominal power (kW)	40.00	
Rated reactive power (kVar)	30.00	
Rated current (A)	72.17	
Pole ratio between exciter and generator	0.0	▦

 Describa todas las características de excitación: la resistencia del inductor de excitación (en ohmios), corriente de excitación de apagado (en amperios) y corriente de excitación nominal (en amperios).

Excitation data	
Field inductor resistance (Ohms)	0.00
Shutdown field current (A)	0.50
Rated field current (A)	1.00

• Haga clic en el botón "Next" (siguiente).



B P 5.2.3. Cableado del AVR

Este cableado debe ser típico de las conexiones entre el AVR y el alternador. A medida que evolucione la configuración, el diagrama de cableado de la derecha de la ventana cambia: representación del TT y/o TC, número de conductores, etc.

Nota: De forma predeterminada, se muestra la medición de la tensión del alternador y la medición de la tensión de la red.

- TT de medición de la tensión del alternador:
 - Si están presentes, seleccione la casilla. A continuación, pueden establecerse los distintos parámetros.
 - Estado de las tensiones del devanado principal y secundario (en voltios).
 - Estado del tipo de medición: fase-neutro, fase-fase, 3 fases o 3 fases y neutro utilizando el menú desplegable.

Generator PT	Genera	tor voltage connection	2: 3 Ph (U-V-W)	
Primary (V):	400	Secondary (V):		
	400	110		

• TC de medición de la corriente del alternador:

• Si están presentes, seleccione la casilla. Aparece la siguiente ventana:



En esta ventana puede ajustar las corrientes del devanado primario y secundario (en A) y también seleccionar si la medición se ha tomado para todo o parte del devanado del alternador:

Generator Cl	г ——	
Sensing	Sensing	IN 🔽
Primary (A)	Sensing Sensing Sensing 1	IN IN/2 IN/3
Isolation CT	Sensing I	IN/4
Primary (A)	Se	condary (A) 1.0
Results		
Primary (A)	Se 1.00	condary (A) 1.0
ок	/	Cancel 🚫

- Una vez se cierre esta ventana, pueden ajustarse los distintos parámetros.
- Indique la configuración del TC utilizando el menú desplegable.

CT	CT con	nection		0: GEN_UVW		
Generator CT Primary (A)		Secondary (A)		Phase shift (°)		
	1.0		1.0		0.0	
Main CT						
Primary (A)		Secondary (A)		Phase shift (°)		
	1.0		1.0		0.0	
Cross current CT Primary (A)		Secondary (A)		Phase shift (°)		
	1.0		1.0		0.0	1

Nota:

- El valor de desplazamiento de fase debe establecerse durante pruebas y puesta en servicio. Se utiliza para compensar la diferencia de fase provocada por los TC y TT.
- Si estuviera presente un TC de aislamiento, el valor del parámetro del secundario debe corresponderse con el secundario del TC de aislamiento.
- TC de medición de corriente de bus: situado en la fase V
 - Si estuviera presente, seleccione el modo 4. A continuación, pueden establecerse los distintos parámetros.
 - Indique las corrientes del devanado primario y secundario (amperios).
 - Esta entrada también se utiliza para la detección de sobrecorriente de Grid code.

🔳 СТ	CT con	nection		4: GEN_U_M	AIN_V
Generator CT Primary (A)	1.0	Secondary (A)	1.0	Phase shift (°)	0.0
Main CT Primary (A)	1.0	Secondary (A)	1.0	Phase shift (°)	0.0
Cross current CT		Canadam (A)		Dhace chift (*)	

- TC de medición de corriente cruzada: situado en la fase V
 - Si estuviera presente, seleccione el modo 3. A continuación, pueden establecerse los distintos parámetros.
 - Indique las corrientes del devanado primario y secundario (amperios).

🔳 СТ	CT con	nection		3: GEN_U_IC	c	
Generator CT Primary (A)		Secondary (A)		Phase shift (°)		Ξ
	1.0		1.0		0.0	
Main CT						
Primary (A)		Secondary (A)		Phase shift (°)		
	1.0		1.0		0.0	
Cross current CT						
Primary (A)		Secondary (A)		Phase shift (°)		
	1.0		1.0		0.0	1

- TT de medición de la tensión de bus:
 - Si están presentes, seleccione la casilla. A continuación, pueden establecerse los distintos parámetros.
 - Estado de las tensiones del devanado principal y secundario (en voltios).

Bus voltage PT			
Primary (V):	Secondar	/ (V): 1	

- TT elevador:
 - Este TT se corresponde con un transformador de potencia que puede encontrarse entre el alternador y la red. Facilita el cálculo de la tensión al realizar la adecuación de la tensión de la red, especialmente si las relaciones entre el primario y secundario en los diferentes TT de medición no fueran idénticas.
 - El "primario" se corresponde con la máquina (en el lado de producción) y el secundario en el lado de la red.



 Por lo tanto, al adecuar la tensión de red, la referencia de tensión proporcionada al AVR se calcula con la siguiente fórmula:



- Si está presente, seleccione la casilla. A continuación, pueden establecerse los distintos parámetros.
- Indicar las tensiones del devanado principal y secundario (en voltios)

Step up VT			
Primary (V):	Secondary (V):	Phase shift (°)	0.0

Nota: Se utiliza un ajuste del desplazamiento de fase para tener en cuenta las características de acoplamiento específicas del transformador elevador.

• PT100 y CTP:

Seleccione las entradas PT100 o CTP.	Temperature probe(s)			
	RTD1 Configuration	RTD4 Configuration		
	RTD2 Configuration	RTD5 Configuration		
	RTD3 Configuration 0: None		-	

5.2.4. <u>Límite de curva de capacidad</u>

Nota: En la configuración rápida, los parámetros para esta curva se establecen automáticamente al seleccionar la máquina.

 Este límite se corresponde con el límite de absorción definido en la curva de capacidad. Se representa gracias a 5 puntos que definen las áreas. Recomendamos utilizar valores de kVAr ligeramente mayores que el punto de la curva para que el alternador pueda funcionar con plena seguridad. Estos puntos se definen como porcentaje de kVA. Ejemplo de una curva de capacidad:



Seleccionando los puntos detenidamente, la representación del software proporciona un diagrama similar:



- Este límite se habilita en el modo de regulación del factor de potencia del generador, regulación de kVAr o regulación del factor de potencia de la red. También puede habilitarse en el modo de regulación de tensión seleccionando la casilla "Enable under excitation limitation on voltage regulation mode" (habilitar limitación de subexcitación en modo de regulación de tensión). En este caso, deben definirse las ganancias de PID de regulación.
- En cuanto el punto de funcionamiento alcance este límite, la corriente de excitación se controla para que el alternador permanezca en el rango definido por la curva de capacidad.

5.2.5. Definición del límite de sobreexcitación

Nota: En la configuración rápida, los parámetros para esta curva se establecen automáticamente al seleccionar la máquina.

- Este límite se divide en 3 partes diferentes utilizando 3 puntos que definen las áreas. Estos puntos se determinan de acuerdo con la capacidad de la máquina. Los valores comunes de ajuste son:
 - 2,5 veces la corriente de excitación nominal durante 10 segundos para el cortocircuito del estátor
 - 1,5 veces la corriente de excitación nominal durante 10 segundos hasta 120 segundos
 - 1,1 veces la corriente de excitación nominal durante 10 segundos hasta 3600 segundos
- En cuanto la corriente de excitación supere el valor de la corriente nominal, el contador se dispara. El área S1 "medición de corriente de excitación x tiempo" (mostrada en rojo) se compara con el área "corriente de excitación máxima x tiempo" (mostrada en azul). Si S1 es igual que S2, el límite está activo y el D550 limita la corriente de excitación al 99 % de la corriente nominal (que en este caso da lugar a la interrupción del modo de regulación en curso).



• Si el límite está activo, para proteger la máquina, solo se puede tener una corriente mayor del 99 % de la corriente nominal después de 24 horas.

5.2.6. Definición de límite de corriente del estátor

Nota: Este límite no está habilitado en la configuración rápida.

- El principio de esta limitación es idéntico a la limitación de la corriente de excitación máxima.
- Solo puede habilitarse si hay al menos un TC de medición de corriente del estátor.

- Se divide en 3 partes diferentes utilizando 3 puntos que definen las áreas. Estos puntos se determinan de acuerdo con la capacidad de la máquina. Los valores comunes de ajuste son:
 - 3 veces la corriente del estátor nominal durante 10 segundos para el cortocircuito del estátor
 - 1,5 veces la corriente del estátor nominal durante 120 segundos
 - 1,1 veces la corriente del estátor nominal durante 3600 segundos
- En cuanto la corriente del estátor supere el valor de la corriente nominal, el contador se dispara. El área S1 "medición de corriente del estátor x tiempo" (mostrada en rojo) se compara con el área "corriente del estátor máxima x tiempo" (mostrada en azul). Si el área S1 es igual que S2, el límite está activo y el D550 limita la corriente del estátor hasta el 99 % de la corriente nominal (que en este caso da lugar a que no se realice el seguimiento de la referencia de tensión).

🔏 Settings							×
Stato	r curr	ent limitatio	n	- Previous	s Next 🔸 🕨	<u>*</u>	
Stator current	Limitation (ther	mal model)					
l stator ma I stator ma	x ratio 2 x time 2 (s)	300.00 % (259.81 A) 10	l stator max ratio 1 I stator max time 1 (s)	150.00 % (129.9 A) 120	l stator max ratio 0 I stator max time 0 (s)	110.00 % (95.26 A) 3,600	
Generator cur	rent limitation (j	permanent limitation % IStator	rated) 50				
259.81 A (300 %) 129.9 A (150 %) 95.26 A (110 %)							

• También se puede limitar permanentemente el valor de la corriente del estátor seleccionando la casilla "Permanent alternator current limit" (límite de corriente del alternador permanente). En el ejemplo anterior, la corriente del estátor no puede superar el 320 % de la corriente nominal. También puede ajustarse la ganancia del bucle de regulación. Este límite resulta útil para el arranque del motor con el fin de limitar la corriente entregada y asegurar una subida gradual de la velocidad:

Cuando el disyuntor se cierra entre el motor y el generador, el D550 continúa regulando la tensión hasta que la corriente del estátor medida alcance el valor de limitación. En este caso, el D550 regula la corriente del estátor. Cuando el motor alcanza su velocidad nominal, la corriente se reduce de forma natural y la tensión aumenta. El D550 volverá al modo de regulación de tensión.

Para evitar y detectar un posible evento de arranque erróneo del motor, puede establecerse un retardo entre 1 s y 60 s en la página de protecciones (protección "motor starting" (arranque del motor)). Si la tensión no se encuentra en su consigna de tensión cuando se supera el retardo, el regulador responderá en función de la acción seleccionada, como para todos los demás fallos:

- Ninguna acción
- Detener la regulación
- Modo de regulación de corriente de excitación en valor de apagado
- Modo de regulación de corriente de excitación en valor antes del fallo

Si el disyuntor del motor se cierra antes del energizado, esta limitación tiene prioridad y el tiempo de rampa no se respeta.

Nota: Durante el arranque del motor, todas las demás limitaciones, fallos y protecciones (subtensión, sobretensión, limitación del estátor, subvelocidad, subexcitación, sobreexcitación) tienen que estar desactivadas.

5.2.7. Definición de las funciones de protección

Existen 3 tipos de protecciones:

- Fallos del generador
- Fallos del regulador
- Los umbrales de alarma y disparo para cada sensor de temperatura

Todas las protecciones tienen la misma arquitectura:

- Una activación de la protección
- Un umbral
- Un retardo
- Una acción que hay que realizar (o no) cuando se supera el retardo. Esta acción se selecciona en una lista:
 - Ninguna acción: la regulación continuará
 - Regulación detenida: la excitación se detiene
 - Regulación en modo de corriente de excitación en valor de apagado
 - Regulación en modo de corriente de excitación en el valor de corriente de excitación antes del fallo: sin salto en la regulación

Cada protección tiene una opción de restablecimiento automático:

- Si se selecciona esta opción: si desaparece el fallo, la regulación volverá al modo automático (modo tensión, modo PF, etc.)
- Si no se selecciona esta opción, se mantiene la acción seleccionada

A continuación, se muestra un ejemplo de sobretensión.

Under voltage fault detected				
_	Undervoltage % setpoint (%)	85.00 Auto-Reset		
Activation	Undervoltage delay (s)	1.00 Action after fault	0: No action	

En la activación de este fallo, el fondo pasa a ser verde claro.

Under voltage fault detected					
	Undervoltage % setpoint (%)	85.00	Auto-Reset		
Activation	Undervoltage delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action	
			Addition arear radie		

- **Subtensión y sobretensión:** Estas protecciones pueden habilitarse seleccionando las casillas "Activation" (activación) y definiendo un umbral (en porcentaje de la tensión nominal) y un retardo antes de la activación de la protección. En el caso siguiente:
 - El fallo de subtensión se activa si la tensión del generador fuera menor del 85 % de la tensión nominal durante al menos 1 segundo. Este fallo solo está activo si la regulación está habilitada y se logra la rampa de inicio suave.
 - El fallo de sobretensión se activa si la tensión del generador es mayor del 115 % de la tensión nominal y durante al menos 1 segundo.

Under voltage fa	ult detected Undervoltage % setpoint (%)	85.00 Auto-Reset	
_	Undervoltage delay (s)	1.00 Action after fault 0: No action	•
Over voltage fau	It detected		
Activation	Overvoltage % setpoint (%)	115.00 Auto-Reset	
-	Overvoltage delay (s)	1.00 Action after fault 0: No action	•

- **Subfrecuencia y sobrefrecuencia:** Estas protecciones pueden habilitarse seleccionando las casillas "Activation" (activación) y definiendo un valor de frecuencia y un retardo antes de la activación de la protección. En el caso siguiente:
 - El fallo de subfrecuencia se activa si la frecuencia del generador fuera menor que 47 Hz durante al menos 1 segundo. Este fallo solo se activa si la regulación está habilitada.
 - El fallo de sobrefrecuencia se activa si la frecuencia del generador es mayor que 53 Hz durante al menos 1 segundo.

Under frequency	fault detected Underfrequency setpoint (Hz) Underfrequency delay (s)	47.00 Auto-Reset 1.00 Action after fault 0: No action	
Over frequency f	fault detected Overfrequency setpoint (Hz) Overfrequency delay (s)	53.00 Auto-Reset 1.00 Action after fault 0: No action	

- Fallo de diodo: Estas protecciones pueden habilitarse seleccionando las casillas "Activation" (activación) y definiendo un porcentaje de armónicos de la corriente de excitación y un retardo antes de la activación de la protección.
 - Si se conoce la relación de polos (número de polos del excitador divido por el número de polos del generador), el porcentaje de los armónicos supervisado por el AVR es la suma de los dos armónicos más cercanos de la relación. Por ejemplo, para un excitador de 16 polos y un generador de 6 polos, la relación de polos es 2,66, por lo que se suma el porcentaje de los armónicos 2 y 3.
 - Si se desconoce la relación de polos, el porcentaje de los armónicos supervisado por el AVR es la suma de todos los armónicos.

En el caso siguiente:

- El fallo de diodo abierto se activa si el porcentaje de los armónicos de la corriente de excitación es mayor que el 5 % durante al menos 1 segundo. Este fallo solo se activa si la regulación está habilitada.
- El fallo de diodo cortocircuitado se activa si el porcentaje de los armónicos de la corriente de excitación es mayor que el 10 % durante al menos 1 segundo.

Open diode fault	detected Open diode percentage of field current (%) Open diode delay (s)	5.00 Auto-Reset	0: No action
Shorted diode fai	ult detected Shorted diode percentage of field current (%)	10.00 Auto-Reset	0: No action

• Fallo de arranque del motor: Esta protección puede habilitarse seleccionando la casilla "Activation" (activación) y definiendo un retardo. En el caso siguiente, el fallo se activa si la tensión del generador es menor que la consigna de tensión cuando se completa el retardo de 30 segundos. Consulte la sección "Límite de corriente del estátor" para disponer de más información.

Motor st	art fault detected		
	Motor start delay (s)	30.0 📃 Auto-Reset	
🔳 Acti	vation		
		Action after fault	0: No action

Inversión de potencia activa: este dispositivo de protección puede habilitarse seleccionando la casilla "Activation" (activación) y definiendo un umbral de potencia activa (como un porcentaje de la potencia activa nominal), además de un retardo antes de la activación del dispositivo de protección.

Nota: En este caso, la potencia es negativa, es decir, el alternador está en modo "Motor".

Reverse active power fault detected				
Activation	Reverse active power % setpoint (-) (%)	-10.00	Auto-Reset	
	Reverse active power delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action

Inversión de potencia reactiva: este dispositivo de protección puede habilitarse seleccionando la casilla "Activation" (activación) y definiendo un umbral de potencia reactiva (como un porcentaje de la potencia reactiva nominal), además de un retardo antes de la activación del dispositivo de protección.

Nota: En este caso, la potencia reactiva es negativa.

-Reverse reactive	e power fault detected			
	Reverse reactive power % setpoint (-) (%)	-10.00	Auto-Reset	
Activation	Reverse reactive power delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action

 Pérdida de detección: esta protección puede habilitarse seleccionando la casilla "Activation" (activación) y definiendo un umbral de tensión en porcentaje de la consigna de tensión del generador, además de un retardo antes de la activación del dispositivo de protección. En el caso siguiente, el fallo se activa si la tensión del generador fuera menor que el 20 % de la consigna de tensión después de 1 segundo.

Esta función se desactiva durante el cortocircuito, el inicio suave y cuando la tensión se regula de acuerdo con la pendiente U/F.

Loss of sensing	Loss of sensing fault detected					
	Lost of sensing % (%)	20.00	Auto-Reset			
Activation						
	Lost of sensing delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action		

• **Desequilibrio de tensión**: esta protección puede habilitarse seleccionando la casilla "Activation" (activación) y definiendo un porcentaje de desequilibrio de tensión además de un retardo antes de la activación del dispositivo de protección. El cálculo del desequilibrio de tensión está conforme con la norma NEMA:

Esta función se desactiva durante el inicio suave.

 $Porcentaje \ de \ des equilibrio \ = \frac{Tensión \ máxima \ del \ generador}{Promedio \ de \ la \ tensión \ del \ generador} \times \ 100$

En el caso siguiente, este fallo se activa si el porcentaje de desequilibrio es de al menos el 20 % después de 1 segundo.

- Unbalanced vol	tage fault detected		
	Unbalanced voltage % (%)	20.00 Auto-Reset	
Activation	Unbalanced voltage delay (s)	1.00 Action after fault	0: No action

Cortocircuito: esta protección puede habilitarse seleccionando la casilla "Activation" (activación) y definiendo un umbral de corriente del estátor mínima en porcentaje de la corriente nominal del generador, además de un retardo antes de la activación del dispositivo de protección. En el caso siguiente, el fallo se activa si la medición de la corriente del generador fuera mayor que el 200 % de la corriente nominal del estátor después de 10 segundos.

- Short circuit faul	It detected		
Activation	Short circuit % (%)	200 Auto-Reset	
Activation	Short circuit delay (s)	10.00 Action after fault	0: No action

• **Desequilibrio de corriente**: esta protección puede habilitarse seleccionando la casilla "Activation" (activación) y definiendo un porcentaje de desequilibrio de corriente además de un retardo antes de la activación del dispositivo de protección. El cálculo del desequilibrio de corriente se realiza con la misma fórmula que la utilizada para el desequilibrio de tensión. Esta función se desactiva durante el inicio suave.

 $Porcentaje \ de \ des equilibrio \ = \frac{Corriente \ máxima \ del \ generador}{Promedio \ de \ la \ corriente \ del \ generador} \times \ 100$

En el caso siguiente, este fallo se activa si el porcentaje de desequilibrio es de al menos el 20 % después de 1 segundo.

Unbalanced cur	rent fault detected			
	Unbalanced current % (%)	20.00	Auto-Reset	
Activation	Unbalanced current delay (s)	1.00	Action after fault	0: No action

 Fallo de la alimentación eléctrica: esta protección puede habilitarse seleccionando la casilla "Activation" (activación). Es el resultado de un control de la tensión de alimentación del D550. En el caso siguiente, el fallo se activa si la tensión de alimentación se encuentra por debajo de 10 V durante 10 s como mínimo.

Battery under vo	Itage fault detected			
_	Battery under voltage fault (V)	10.0	Auto-Reset	
Activation	Battery under voltage fault delay (s)	10.0	Action after fault	0: No action

 Fallo de IGBT: esta protección puede habilitarse seleccionando la casilla "Activation" (activación). El fallo se activa si se detecta un fallo de coordinación entre la orden y la acción de los transistores de potencia; si no se establece ninguna acción, el AVR continuará para regular la consigna aunque con una degradación de la precisión. Es necesario cambiar el D550 rápidamente.

IGBT fault detected		
Activation		
	Action after fault	0: No action

- Haga clic en el botón "Next" (siguiente).
- Se ha detectado sobrecarga del puente de potencia: esta protección puede habilitarse seleccionando la casilla "Activation" (activación) y definiendo un porcentaje de desequilibrio de corriente además de un retardo antes de la activación del dispositivo de protección. En el caso siguiente, el fallo se activa si la corriente de excitación es mayor que 1 A después de 30 segundos.

Power bridge over	erload fault detected		
—	Excitation current for power bridge overload fault (A)	1.0 Auto-Reset	
Activation	Power bridge overload fault delay (s)	30.0 Action after fault	0: No action

• **Protección de temperatura**: estas protecciones pueden habilitarse seleccionando la casilla "Activation" (activación) y definiendo los umbrales de temperatura de disparo y alarma. La captura de pantalla siguiente solo muestra RTD 1 (idéntico para RTD 1 a 5).

- PT100 1 fault			
_	PT100 1 alarm temperature (°C)	155 📃 Auto-Reset	
Activation	PT100 1 fault temperature (*C)	165 Action after fault 0: No action	

En la última página de protecciones pueden definirse grupos de fallos: todas las protecciones pueden agruparse para activar una o varias señales (salida digital, por ejemplo) para realizar una síntesis de varios fallos. Si se activa alguno de estos fallos, se activa todo el grupo. Esta información puede ser un destino para una salida o puede utilizarse en funciones lógicas. En el ejemplo siguiente, Grupo 1 se corresponde con fallos de velocidad, Grupo 2 con fallos de temperatura, Grupo 3 con fallos de alarma de temperatura y Grupo 4 con fallos de desequilibrio de tensión y tensión de alimentación.

Protections	revious Next 🔶 📐		Fault reset	
Machine fault Regulator fault Power bridge Temperature protections Faults group				
Fault	Group 1	Group 2	Group 3	Group 4
Overvoltage fault class				
Undervoltage fault class				
Overfrequency fault class				
Underfrequency fault class				
Open diode fault class				
Shorted diode fault class				
Reverse active power fault class				
Reverse reactive power fault class				
PT100 1 Alarm (Over temp) fault class				
PT100 1 fault class				
PT100 2 Alarm (Over temp) fault class				
PT100 2 fault class				
PT100 3 Alarm (Over temp) fault class				
PT100 3 fault class				
PT100 4 Alarm (Over temp) fault class				
PT100 4 fault class				
PT100 5 Alarm (Over temp) fault class				
PT100 5 fault class				
PTC 1 fault class				
PTC 2 fault class				
PTC 3 fault class				
PTC 4 fault class				
PTC 5 fault class				
Loss of sensing fault class				
Unbalance voltage fault class				
Unbalance current fault class				
Short circuit fault class				
IGBT fault class				
Motor start fault class				
Power bridge overload fault class				
Battery under voltage fault class				
CAN under voltage fault class				

• Haga clic en el botón "Next" (siguiente).

5.2.8. <u>Modo de regulación</u>

5.2.8.1. Inicio

• El tiempo de rampa se corresponde con el tiempo que se tarda en alcanzar la referencia de tensión de la máquina (o referencia de corriente de excitación).



• Si el inicio debe ser instantáneo, ponga "0" en el tiempo de rampa.

Regulation m	ode		- 🛛 🗲	Previous Ne	ext 🔸 🕨 主	
start-up Voltage Volt Matching	Generator Power Factor	kVAr Grid Power Factor	Field Current			
Start enabled by Always enabled Soft-start duration (s) Start on threshold Start on Threshold (SoT) Voltage Threshold (V) Initial PWM SoT (%) Minimum frequency threshold Minimum Vbus voltage thresh Delay to reset the threshold s	15.0 Mode Active	Hz) 6.0 rt (V) 20.0 0.0	Starting Excitation	15s		Time

- Seleccione el modo de inicio de excitación de la lista desplegable. Esto puede ser:
 - Controlado por una entrada digital (DI1 a DI8).
 - No controlado directamente, aunque el resultado de una puerta lógica, por ejemplo.
 - Siempre habilitado seleccionando "Always active" (siempre activo). En este caso, la excitación siempre se energiza en cuanto se enciende el producto. Esto ofrece dos posibles escenarios:
 - Modo de inicio en umbral no está activo: La rampa se activará en cuanto el alternador empiece a girar, y la referencia se corregirá de acuerdo con el parámetro de pendiente de subvelocidad establecido en el modo de regulación de tensión (consulte la siguiente sección).
 - Modo de inicio en umbral está activo. Seleccione la casilla "Start on Threshold (SoT) Mode Active" (modo inicio en umbral (SoT) activo) para habilitar este modo. Se utiliza para iniciar la rampa sin tener en cuenta la velocidad del alternador utilizando el nivel de tensión presente en los bornes X1, X2, Z1 y Z2. Este modo funciona en dos etapas:
 - El control de la apertura del transistor de potencia se mantiene inicialmente en un valor fijado ("Initial PWM SoT (%)" (SoT PWM inicial (%)), hasta que la tensión del alternador alcance su valor definido ("Voltage Threshold (V)" (umbral de tensión (V)).
 - En cuanto la tensión de la máquina alcance este umbral, la regulación de tensión se activa.



- Para detener la excitación con inicio en umbral, deben cumplirse las 3 condiciones siguientes:
 - Frecuencia menor que la frecuencia fijada
 - Tensión de bus CC (imagen continua de la tensión presente en los bornes X1, X2, Z1 y Z2) menor que el nivel de tensión fijado
 - Un retardo después de validar las dos condiciones previas
- En el ejemplo siguiente, para un alternador de 400 V:

Start on threshold		
Start on Threshold (SoT) Mod	e Active	
Voltage Threshold (V)	0.0	
Initial PWM SoT (%)	0.0 ?	
- Re-initialization threshold start co	nditions:	
The frequency must be lower than	iunona.	60 H-
The frequency must be lower than	1	0.0 112
Vbus voltage must be lower than	ı	20.0 V

• Haga clic en el botón "Next" (siguiente).

P 5.2.8.2. <u>Regulación de tensión</u>

• Esta regulación siempre debe estar activa, por lo que debe seleccionar "Always active" (siempre activa) de la lista desplegable.



- El punto de referencia se determina mediante un valor fijado en la pestaña "Internal setpoint" (consigna interna) o mediante una entrada analógica, en cuyo caso debe definirse el origen, tipo y rango en la pestaña "Setpoint from analog input" (consigna de entrada analógica).
- Si se selecciona "Internal setpoint" (consigna interna), rellene el valor de referencia de tensión. Este valor también puede modificarse a través del bus de campo.

🖉 Internal setpoint	^
Voltage reference (V)	
400.0	

 Si se selecciona la opción "Analog input" (entrada analógica), la parte "Setpoint from analog input" (consigna de entrada analógica) pasa a estar activa. Seleccione la casilla de entrada analógica deseada, determine su modo (+/-10V, 0/10V, 4-20mA, potenciómetro) y los valores de tensión al 0 % y 100 %. ⁹

	🥏 Setpoint from analog input					
	AIN1	AIN2	AIN3	AIN4		
	Analog Input	configuration				
	Analog i	nput 4-20mA			2	
	0% value		100% v	alue		
	38	0.00 V		400.00	V	
Cursor —	Sim	ulation				
		\rightarrow				

Nota: Moviendo el cursor, pueden verse los valores obtenidos en las curvas de tensión y subfrecuencia mostradas en la parte derecha.

• Los límites de esta referencia deben fijarse en función de la capacidad de la máquina (en el ejemplo siguiente, la referencia de tensión mínima es 0 % de 400 V y la referencia de tensión máxima es 100 % de 400 V).



⁹ Los bornes de tensión pueden intercambiarse: la tensión mínima para 100 % de la entrada analógica y la tensión máxima para 0 % de la entrada analógica.

• Con una referencia fijada, la referencia puede ajustarse mediante dos entradas de arriba y abajo, un pulso correspondiente a la subida de un "paso" o a la bajada de un "paso". Ambas entradas, el valor del paso y el retardo deben fijarse, y se puede acceder a este ajuste situando el selector en "Active" (activo).

	(/-		
👂 Setpoint a	adjustmen	t		/
 Not Active Active 	•			
Step +/- U	(V)		1.0	
Input -: None		Input +: None		
	Repeat delay	y (ms)	300	

Nota: Las entradas "+" y "-" son las mismas para todos los modos de regulación, aunque solo afectan a los modos de regulación en los que estén habilitadas.

- **Subfrecuencia:** Estos dos campos se utilizan para establecer la caída de tensión en función de la velocidad del alternador.
 - Valor de codo (Knee): Los valores típicos son 48 Hz para un alternador a 50 Hz, 57 Hz para un alternador con una frecuencia nominal de 60 Hz y 380 Hz para un alternador a 400 Hz.
 - **Slope (pendiente)**: Ajustable de 0,5 a 3. Mientras mayor sea el valor de pendiente, mayor será la caída de tensión si cae la velocidad del motor de accionamiento.

Underspeed			
Knee (Hz)	48.0	Slope (V/Hz)	1.0

• La curva cambia en función de estos dos valores.



• Estatismo: Seleccione la casilla para habilitar esta función y proporcione un porcentaje de caída de tensión entre -20 % y +20 % (precaución; un valor negativo se corresponde con un aumento de la tensión). Esta función se utiliza principalmente en caso de alternadores que funcionen en paralelo entre sí. Este valor se establece en 3 % de forma predeterminada.

Reactive droop compensation (%)	3.0
La curva de estatismo cambia en función de la referencia.



Nota: Si se ha habilitado estatismo, ya no se puede tener la función de compensación de carga ni la de corriente cruzada.

- Compensación de carga: Seleccione la casilla para habilitar esta función y proporcione un porcentaje de cambio de referencia de la tensión entre -20 % y +20 %. Esta función se utiliza principalmente en función de la kVA entregada por la máquina para:
 - Aumentar la referencia de tensión (con un porcentaje entre 1 y 20 %) en caso de líneas de distribución particularmente largas.
 - Reducir la referencia de tensión (con un porcentaje entre -20 % y -1 %) para equilibrar las cargas para máquinas conectadas a un rectificador (bus CC).

Voltage line drop compensation (%)	3.0	
 Voltage line drop compensation (70) 	0.0	

La curva de compensación cambia en función de la referencia.



Nota: Si se ha habilitado la compensación de carga, ya no se puede tener la función de estatismo ni la de corriente cruzada.

• **Corriente cruzada**: Seleccione la casilla para habilitar esta función y proporcione un porcentaje de corrección de tensión en función de la kVAr residual medida. El sistema corrige automáticamente la tensión (temporalmente) para cancelar permanentemente la diferencia de kVAr entre máquinas, aunque sin bajar el punto de regulación. Esta función requiere cableado especial.

Cross Current (% Voltage setpoint)	3.0
------------------------------------	-----

Nota: Si se ha habilitado la función de corriente cruzada, ya no se puede tener la función de estatismo ni la de compensación de carga.

- Esta función solo es posible si se cablea un TC de corriente cruzada a la entrada V en el D550.
- LAM: Módulo de aceptación de carga. Esta función mejora la respuesta del generador reduciendo la consigna de tensión durante impactos de la carga. Cuando la frecuencia del generador medida se encuentra por debajo del codo de subvelocidad definido en la configuración (como, por ejemplo, 48 Hz o 57 Hz), la consigna de tensión se reduce hasta un valor definido (en el ejemplo, el 10 % por debajo de la tensión nominal).

Engine help Soft voltage recovery (s/%)	0.10	
Smart L.A.M. (%)	L.A.M. (%)	?
	L.A.M. (%) 10.0	
	L.A.M. duration (ms) 1,000	

- Si la frecuencia continúa cayendo, la tensión se regula de acuerdo con la ley U/f.
- La recuperación de tensión suave ayuda a la recuperación de la velocidad del grupo electrógeno: se proporciona en segundos por porcentaje de la tensión nominal (s/%). Por ejemplo, el ajuste anterior significa que, si la frecuencia se reduce el 10 %, entonces el tiempo de subida progresivo será de 1 segundo (es decir, 0,100 s/% * 10 %). Tenga en cuenta que, si la pendiente de la subida progresiva es mayor que la ley U/f, entonces esta última se utilizará para subir la tensión.
- El retardo de estabilización de la frecuencia se corresponde con el tiempo de espera antes de que la consigna de tensión se eleve gradualmente (de acuerdo con el aumento de la frecuencia).
- La figura siguiente muestra los detalles de funcionamiento del LAM:



- LAM inteligente: tiene la misma función que el LAM clásico descrito anteriormente. La diferencia radica en el hecho de que el usuario ya no fija el porcentaje de la caída de tensión, sino que se adapta automáticamente al nivel del impacto de la carga. Por lo tanto, para cada impacto de la carga:
 - El controlador mide la frecuencia de funcionamiento y calcula su derivada permanentemente.
 - A partir de este valor de derivada, se calcula un coeficiente de atenuación (K) de la tensión de acuerdo con los parámetros configurados por el usuario. En el ejemplo siguiente, para una variación de frecuencia de 10 Hz/s, la caída de tensión aplicada será el 10 % de la tensión nominal.

Engine help		
Soft voltage recovery (s/%)	0.10	
Smart L.A.M. (%)	L.A.M. (%)	?
L.A.M. 10.0 % for 10.0	Hz/s frequency drop speed.	
L.A.M. duration (ms) 1,000		

Para cada impacto de carga, la atenuación de tensión se determina con la fórmula $\Delta U = K \times Ur$, donde Ur es la tensión nominal del alternador.

El retardo de estabilización de la frecuencia se corresponde con el tiempo de espera antes de que la consigna de tensión se eleve gradualmente (de acuerdo con el aumento de la frecuencia).

• Haga clic en el botón "Next" (siguiente).

F.2.8.3. Circuito de adecuación de tensión

- Para conectar un alternador a la red, la tensión de la red y la tensión del alternador deben estar muy cerca en valor (una diferencia menor del 5 % entre las dos mediciones). La función del circuito de adecuación de la tensión se utiliza para medir la tensión instantánea de la red como una referencia de la tensión del alternador.¹⁰
- Para habilitar el circuito de adecuación de la tensión, seleccione el tipo de activación de la lista desplegable. Esto puede ser:
 - Controlado por una entrada digital (DI1 a DI8).
 - Siempre habilitado seleccionando "Always active" (siempre activo). En este caso, el circuito de adecuación de la tensión siempre está activo, en función del orden de prioridad de las regulaciones.
 - Si se selecciona "None" (ninguno), el circuito de adecuación de la tensión nunca se habilita o se habilita mediante una puerta lógica.

Start-up	Voltage	Volt Matching
Regulat DI3	tion enable	d by

• Haga clic en el botón "Next" (siguiente).

¹⁰ Esta función requiere uno o dos transformadores de medición de la tensión de la red.

P 5.2.8.4. <u>Regulación del factor de potencia del generador</u>

 Esta regulación debe habilitarse en cuanto la máquina se conecte al elemento de datos de la red (cierre de contactor de la red) y deshabilitarse en cuanto la máquina se desconecte de la red. El origen del contactor de conexión de la red debe establecerse en la parte inferior de la página:

Grid breaker Input:		
DI4		-
		_

- Puede seleccionarse con regulación de kVAr y regulación del factor de potencia en un punto de la red para máquinas conectadas a la red.
- Esta función se utiliza para regular el factor de potencia en los bornes de la máquina. Para este propósito, debe conectarse la medición de corriente del alternador (1 o 3 transformadores de corriente).
- Esta regulación se activa de forma predeterminada en cuanto se cierre el disyuntor de la red. Los demás modos de regulación kVAr o factor de potencia en un punto de la red tienen prioridad sobre esta regulación.
- El punto de referencia se determina mediante un valor fijado en la pestaña "Internal setpoint" (consigna interna), o mediante una entrada analógica, en cuyo caso debe establecerse el origen, tipo y rango en la pestaña "Setpoint from analog input" (consigna de entrada analógica).
- Si se selecciona "Internal setpoint" (consigna interna), rellene el valor de referencia de tensión. Este valor también puede modificarse a través del bus de campo.

^	🥏 Internal setpoint
_	Generator PF reference
	0.800
	0.800

• Si se selecciona la opción "Analog input" (entrada analógica), la parte "Reference via analog input" (referencia a través de entrada analógica) pasa a estar activa. Seleccione la casilla de entrada analógica deseada, determine su modo (+/-10V, 0/10V, 4-20mA, potenciómetro) y los valores del factor de potencia al 0 % y 100 %. ¹¹

	🏉 Setpoint from analog	j input	^
	AIN1 AIN2	AIN3 AIN4	
	Analog Input configuration		
	Analog input 4-20mA		
	0% value	100% value	
	1.00	0.80	
Cursor	Simulation	_	
	\rightarrow		

Nota: Moviendo el cursor, puede ver la referencia del factor de potencia (línea azul) en el diagrama de capacidad ubicado en la parte derecha de la página.

¹¹ La referencia del factor de potencia puede intercambiarse y los límites invertirse: el factor de potencia mínimo para el 100 % de la entrada analógica y el factor de potencia máximo para el 0 % de la entrada analógica.



• Con una referencia fijada, la referencia puede ajustarse mediante dos entradas (arriba y abajo), un pulso correspondiente a la subida de un "paso" o a la bajada de un "paso". Ambas entradas, el valor del paso y el retardo deben fijarse, y este ajuste se habilita situando el selector en "Active" (activo).

🏉 Setpoint adjustment	· ^
Not ActiveActive	
Step +/- PF	0.000
Input -: DI6	Input +: DI7
Repeat del	ay (ms) 300

Nota: Las entradas "+" y "-" son las mismas para todos los modos de regulación.

• Los límites de esta referencia deben fijarse de acuerdo con la capacidad de la máquina (en el ejemplo siguiente, la referencia del factor de potencia se fija entre 1 y 0,8 [suministrando potencia reactiva vista por el generador]).



Estos límites de referencia definen el área verde claro del diagrama de capacidad en la que puede variar la referencia.

R P 5.2.8.5. <u>Regulación de kVAr del generador</u>

 Esta regulación debe habilitarse en cuanto la máquina se conecte al elemento de datos de la red "grid contactor closing" (cierre de contactor de la red) y deshabilitarse en cuanto la máquina se desconecte de la red. El origen del contactor de conexión de la red debe establecerse en la parte inferior de la página:

Grid breaker Inpu	:		
DI4			-
			_

- Las otras opciones son regulación del factor de potencia del generador o regulación del factor de potencia en un punto de la red para máquinas conectadas a la red (consulte los pasos 10 y 12).
- Esta regulación se utiliza para regular el valor de kVAr en los bornes de la máquina. Para este propósito, debe conectarse la medición de corriente del alternador (1 o 3 transformadores de corriente).
- Para habilitar la regulación de kVAr, seleccione el tipo de activación de la lista desplegable. Esto puede ser:
 - Controlado por una entrada digital (DI1 a DI8).
 - Siempre habilitado seleccionando "Always active" (siempre activo). En este caso, la regulación de kVAr siempre está activa en función del orden de prioridad de las regulaciones.
 - Si se selecciona "None" (ninguno), la regulación de kVAr nunca se habilita o se habilita mediante una puerta lógica.

Start-up	Voltage	Volt Matching	Generator Power Factor	kVAr
Regulat	tion enable	d by		
None				

- El punto de referencia inicial se determina mediante un valor fijado en la pestaña "Internal setpoint" (consigna interna), o mediante una entrada analógica, en cuyo caso debe establecerse el origen, tipo y rango en la pestaña "Setpoint from analog input" (consigna de entrada analógica).
- Si se selecciona "Internal setpoint" (consigna interna), rellene el valor de referencia de tensión. Este valor también puede modificarse a través del bus de campo.

🥏 Internal setpoint	^
Generator kVAr reference	_
0	

 Si se selecciona la opción "Analog input" (entrada analógica), la parte "Reference via analog input" (referencia a través de entrada analógica) pasa a estar activa. Seleccione la casilla de entrada analógica deseada, determine su modo (+/-10V, 0/10V, 4-20mA, potenciómetro) y los valores de kVAr al 0 % y 100 %. ¹²

¹² Los bornes de regulación de kVAr pueden intercambiarse y los límites invertirse: el valor mínimo para el 100 % de la entrada analógica y el valor máximo para el 0 % de la entrada analógica.



Nota: Moviendo el cursor, puede ver la regulación de kVAr (línea azul) en el diagrama de capacidad ubicado en la parte derecha de la página.



 Con una referencia fijada, la referencia puede ajustarse mediante dos entradas (arriba y abajo), un pulso correspondiente a la subida de un "paso" o a la bajada de un "paso". Ambas entradas, el valor del paso y el retardo deben fijarse, y este ajuste se habilita situando el selector en "Active" (activo).

🏉 Setpoint adjustment			^
Not ActiveActive			
Step +/- kVAr		1.0	
Input -: DI6	Input +: DI7		
Repeat delay (i	ms)	300	

Nota: Las entradas "+" y "-" son las mismas para todos los modos de regulación.

• Los límites de esta referencia deben fijarse de acuerdo con la capacidad de la máquina (en el ejemplo siguiente, la regulación de kVAr se fija entre el -10 % de la potencia kVA nominal del alternador (representando la potencia reactiva vista por el generador) y el 62 % de la potencia kVA nominal del alternador (suministrando potencia reactiva vista por el generador)).



Estos límites de referencia definen el área verde claro del diagrama de capacidad en la que puede variar la referencia.

5.2.8.6. Regulación del factor de potencia en un punto de la red

- Este modo de regulación solo es posible si se cablea un TC de medición de corriente de la red a la entrada V en el D550.
- Esta regulación debe habilitarse en cuanto la máquina se conecte al elemento de datos de la red "grid contactor closing" (cierre de contactor de la red) y deshabilitarse en cuanto la máquina se desconecte de la red. El origen del contactor de conexión de la red debe establecerse en la parte inferior de la página:

Grid breaker Input:	
DI4	•

- Las otras opciones son regulación del factor de potencia del generador o regulación de kVAr para máquinas conectadas a la red (consulte los pasos 10 y 11).
- Esta regulación se utiliza para regular el factor de potencia en un punto de la red. Para este propósito, debe conectarse la medición de corriente del alternador.
- Para habilitar la regulación del factor de potencia en un punto de la red, seleccione el tipo de activación de la lista desplegable. Esto puede ser:
 - Controlado por una entrada digital (DI1 a DI8).
 - Siempre habilitado seleccionando "Always active" (siempre activo). En este caso, la regulación del factor de potencia en un punto de la red siempre se habilita de acuerdo con el orden de prioridad de las regulaciones.
 - Si se selecciona "None" (ninguno), la regulación del factor de potencia en un punto de la red nunca se habilita o se habilita mediante una puerta lógica.

Start-up	Voltage	Volt Matching	Generator Power Factor	kVAr	Grid Power Factor	Field Current
Regulat	tion enable	d by				

- El punto de referencia inicial se determina mediante un valor fijado en la pestaña "Internal setpoint" (consigna interna), o mediante una entrada analógica, en cuyo caso debe establecerse el origen, tipo y rango en la pestaña "Setpoint from analog input" (consigna de entrada analógica).
- Si se selecciona "Internal setpoint" (consigna interna), rellene el valor de referencia de tensión. Este valor también puede modificarse a través del bus de campo.

🥏 Internal setpoint		^
Grid PF reference		
0.800	=	
	_	_

• Si se selecciona la opción "Analog input" (entrada analógica), la parte "Reference via analog input" (referencia a través de entrada analógica) pasa a estar activa. Seleccione la casilla de entrada analógica deseada, determine su modo (+/-10V, 0/10V, 4-20mA, potenciómetro) y los valores del factor de potencia al 0 % y 100 %. ¹³

	🥏 Setpoint from analog	j input	^
	AIN1 AIN2	AIN3 AIN4	Ļ
	Analog Input configuration	ı _	
	Analog input 4-20mA		-
	0% value	100% value	
	1.00	0.8	30
Cursor ——	Simulation	•	

Nota: Moviendo el cursor, puede ver la referencia del factor de potencia (línea azul) en el diagrama de capacidad ubicado en la parte derecha de la página.



Nota: Este diagrama de capacidad es ficticio porque describe la evolución del factor de potencia en un punto de la red, no en los bornes del alternador.

• Con una referencia fijada, la referencia puede ajustarse mediante dos entradas (arriba y abajo), un pulso correspondiente a la subida de un "paso" o a la bajada de un "paso". Ambas entradas, el valor del paso y el retardo deben fijarse, y este ajuste se habilita situando el selector en "Active" (activo).

ፘ Setpoint adju	stment		^
Not ActiveActive			
Step +/- PF		0.0	10
Input -: DI6	Inp	out +: 17	
Re	peat delay (ms)	300	

¹³ Los bornes de referencia del factor de potencia mínimo y máximo pueden intercambiarse y los límites invertirse: el factor de potencia mínimo para el 100 % de la entrada analógica y el factor de potencia máximo para el 0 % de la entrada analógica.

Nota: Las entradas "+" y "-" son las mismas para todos los modos de regulación.

Los límites de esta referencia deben fijarse como se requiera. En la captura de pantalla siguiente son 1 y 0,8 (suministrando potencia reactiva vista por el generador). Los límites activos deben ser los del alternador para mantener la máquina en su diagrama de capacidad, aunque también los fijados en esta página. En ciertas condiciones, puede haber un límite de referencia del factor de potencia de la red sin estar realmente en el límite de esta referencia porque la referencia del factor de potencia de la máquina está activa.



Estos límites de referencia definen el área verde claro del diagrama de capacidad en la que puede variar la referencia.



5.2.8.7. <u>Regulación de la corriente de excitación (modo manual)</u>

- Esta regulación se utiliza para controlar directamente el valor de la corriente de excitación. Se utiliza principalmente durante la puesta en servicio o como modo alternativo si una medición fuera incorrecta en el AVR (la medición de tensión del alternador o medición de corriente del alternador, por ejemplo).
- Tiene prioridad sobre todos los demás modos de regulación que pudieran estar activos.
- Para habilitar la regulación de corriente de excitación, seleccione el tipo de activación de la lista desplegable. Esto puede ser:
 - Controlado por una entrada digital (DI1 a DI8).
 - Siempre habilitado seleccionando "Always active" (siempre activo).
 - Si se selecciona "None" (ninguno), la regulación de corriente de excitación nunca se habilita o se habilita mediante una puerta lógica.

Start-up	Voltage	Volt Matching	Generator Power Factor	kVAr	Grid Power Factor	Field Current
Regulat	tion enable	d by				
DI5		*				

• El punto de referencia inicial se determina mediante un valor fijado en la pestaña "Internal setpoint" (consigna interna), o mediante una entrada analógica, en cuyo caso debe establecerse el origen, tipo y rango en la pestaña "Setpoint from analog input" (consigna de entrada analógica).

🏉 Internal setpoi	int	^
Field current setpoint (0.00	Α)	
Follower mode	?	

• La función "seguidor", al cambiar de un modo de regulación a modo manual, permite que la medición de la corriente de excitación se utilice como una referencia. Esto evita cualquier "salto" visible del punto de funcionamiento de la máquina. La referencia puede cambiarse usando las entradas de subida y bajada.

Nota: Esta función solo es posible si se fija el punto de referencia de inicio.

 Si se selecciona la opción "Analog input" (entrada analógica), la parte "Reference via analog input" (referencia a través de entrada analógica) pasa a estar activa. Seleccione la casilla de entrada analógica deseada, determine su modo (+/-10V, 0/10V, 4-20mA, potenciómetro) y los valores al 0 % y 100 %.¹⁴

🥏 Setpoint from analog	input 🔨
AIN1 AIN2	AIN3 AIN4
Analog Input configuration	
Analog input 4-20mA	
0% value	100% value
0.00 A	1.00 A
Simulation	

Nota: Moviendo el cursor, puede ver el valor correspondiente de la referencia de la corriente de excitación (línea azul) en el gráfico ubicado en la parte derecha de la figura.



• Con una referencia fijada, la referencia puede ajustarse con 2 entradas (arriba y abajo), un pulso correspondiente a la subida de un "paso" o a la bajada de un "paso". Ambas entradas, el valor del paso y el retardo deben fijarse, y este ajuste se habilita situando el selector en "Active" (activo).

¹⁴ Los bornes de referencia de la corriente de excitación mínima y máxima pueden intercambiarse: el límite de corriente de excitación mínima para el 100 % de la entrada analógica, y la corriente de excitación máxima para el 0 % de la entrada analógica.

Instalación y mantenimiento

Regulador de tensión digital D550

🏉 Setpoint adjustment			^
Not ActiveActive			
Step +/- IF (A)		0.05	
Input -: DI6	Input +: DI7		
Repeat delay	/ (ms)	300	

Nota: Las entradas "+" y "-" son las mismas para todos los modos de regulación.

P 5.2.9. <u>Ajuste de las ganancias de PID</u>

La configuración rápida finaliza en esta página. Si su D550 está desconectado, puede transferir la configuración al AVR. Si desea perfeccionar los parámetros que no están accesibles en el modo de configuración rápida, haga clic en "Continue configuration in Customized mode" (continuar configuración en modo personalizado).

Settings					
PID sett	tings			- 🛛 🗲	Previous
				-	
	Voltage	Field current		Grid/Load	
Proportional	9,000	2,000			
Integral	90	50			
Derivative	800	30			
Gain	110	100			
	1	1			
Regulation	loop speed				
0: 2.5 ms		-			
Negative	forcing		?		
DC Bus v	oltage comper	Isation	? 🛕		
AVR PC Upi Con	oad you figuratio	r n	Continue configuration in custom mode		

• Ajuste las diferentes ganancias de PID. Los valores predeterminados siempre se proporcionan en los campos.

	Voltage	Field current	PF/kVAr	Grid PF
Proportional	7,000	2,100	10	1
Integral	100	60	10	1
Derivative	500	15	0	0
Gain	100	100	100	100
	1		1	
Regulation 0: 2.5 ms	oop speed			
Negative	forcing			?
DC Bus v	oltage comper	nsation		? 🚹
AVR PC Uple conf	oad you iguratio	r n		

- La velocidad del bucle de regulación puede modificarse de acuerdo con el tiempo de respuesta del generador, entre 2,5 ms y 20 ms mediante pasos de 2,5 ms. Si se modifica este valor, será necesario ajustar las ganancias de PID.
- Si el funcionamiento del alternador requiere varios pasos de carga, ya sea mediante agregado y/o deslastre (funcionamiento independiente o funcionamiento de la máquina en paralelo), una buena idea podría consistir en seleccionar la función "negative forcing" (forzado negativo). Esta función se utiliza para invertir brevemente la tensión en los bornes del inductor de excitación para minimizar el tiempo de recuperación de la tensión nominal.



 Si se está utilizando una excitación de tipo shunt o AREP, la tensión de alimentación eléctrica depende directamente de la tensión en los bornes del alternador. Como resultado, puede fluctuar con la carga y por lo tanto influir en el comportamiento del PID. Para compensar estas fluctuaciones, puede ser aconsejable activar la función "VBus compensation" (compensación de VBus). A continuación, se incluye un ejemplo de inicio de rampa con y sin compensación en caso de una excitación shunt:



• Haga clic en el botón "Next" (siguiente).

5.2.10. <u>Gestión de E/S</u>

- Pueden configurarse entradas adicionales en la parte superior de las utilizadas en las páginas de configuración de la regulación (que ya se muestran atenuadas).
- Las entradas/salidas analógicas pueden configurarse definiendo el origen, la configuración y los valores de 0 % y 100 %.

Analo	g Inputs/Outpu	ıts						•
D	Configuration Al	Destination	0% value	100% value	Source	Configuration AO	0% value	100% value
AI01	4-20mA 🔹	None 💌	0.00	0.00	None 💌	None 🔹 💌	0	0
AI02	0-10V	None	0.00	0.00	None	None	0	0
AI03	0-10V	None	0.00	0.00	None	None	0	0
AI04	0-10V	None	0.00	0.00	None	None	0	0

• Las salidas/entradas digitales pueden configurarse definiendo el origen, la activación ("active low" (activo bajo) = cerrada si se cumple la condición, "active high" (activo alto) = salida abierta si se cumple la condición). El tipo configurado se muestra en la imagen de la parte derecha de la pantalla (relé o transistor).

Digital Input	Active	Destination		Source	Active	Digital Output	
DI1	Active Low	None	None	•	Active Low	D01	0.117
D12	Active Low	None	None		Active Low	D02	
DI3	Active Low	None	None		Active Low	D03	
DI4	Active Low	None	None		Active Low	DO4	
DI5	Active Low	None	None		Active Low	DO5	-1
D16	Active Low	None	None		Active Low	D06	_
710	Active Low	None	None		Active Low	D07	
DI8	Active Low	None	None		Active Low	D08	
			None		Active Low	RL1	
			None		Active Low	RL2	
							Ϋ́
						±	
			±				

5.2.11. Funciones de curva

5.2.11.1. Descripción general

Las funciones de curva se utilizan para controlar un parámetro en función de otro parámetro. Por ejemplo:

- La referencia de kVAr en función de la tensión durante regulación de kVAr
- La corriente máxima del estátor en función de la temperatura del estátor
- La corriente de excitación máxima en función de la temperatura o una entrada analógica
- La referencia de tensión en función de la velocidad
- La corriente de excitación en función de la potencia activa
- Escala específica
- Etc.

Las funciones de curva pueden crearse.

Para que funcione la función de curva, deben definirse los parámetros de los ejes X e Y, además de 5 puntos. Estas funciones están activas en cuanto se cree la curva.

Los campos de la curva pueden restablecerse haciendo clic en el botón "Reset" (restablecer) de cada curva.

X axis	None	Y axis None	▼ Reset	
Point 1	0.00		None=f(None)	
Point 2	0.00			
Point 3	0.00			
Point 4	0.00			
Point 5	0.00 0.00			
	٥			

5.2.11.2. Ejemplos de funciones de curva

• Referencia de potencia reactiva en función de la tensión de la red para una máquina de 400 V.

X axis Bus Voltage	L1L2	Y axis Reactive power setpoint	Reset
Point 1 384.00	400.00	Reactive power setpoint=f(Bus Voltage L1L2)	
Point 2 389.00	0.00	485	
Point 3 400.00	0.00	200 -	
Point 4 415.00	0.00	0 4 8 8 8 8 9 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	22
Point 5 420.00	-300.00	-200	4 4 2 3
		-335	

Nota: Podemos ver que para un valor de tensión menor que el definido en el punto "1", la referencia de potencia se mantiene en el valor definido en el punto "1". Para un valor de tensión mayor que el definido en el punto "5", la referencia de potencia reactiva se mantiene en el valor definido en el punto "5".

• Referencia de corriente de excitación en función de la temperatura medida en el estátor (en nuestro ejemplo temperatura 1). Para una temperatura baja, se autoriza el incremento de la corriente de excitación.

X axis P	7100#1 Temp	erature		Yax	kis Generato	or rated no	minal field curre	nt		•	Reset	
Point 1	-30.00	3.50			Generator r	ated nom	inal field curre	nt=f(PT10	0#1 Tempera	ture)		
Point 2	0.00	3.00					3.5					
Point 3	10.00	2.50					3					
Point 4	25.00	2.00					2.5					
Point 5	30.00	1.50 主					14					
			-3685 -30	-25 -2	.0 -15	-10	-5 1.0	5	10 15	20	25 30	3586

5.2.12. <u>Ganancia de PID de usuario</u>

Esta función permite disponer de un PID independiente que puede utilizarse para regular otro componente.



5.2.13. Puertas lógicas/analógicas

5.2.13.1. Descripción general

Las puertas lógicas y analógicas se utilizan para el control simple con una o dos entradas y una salida configurable mediante listas desplegables.

E1 None		
E2 None		
	S=E1.E2 nº1 ? 1	

Las listas de parámetros pueden ampliarse haciendo clic en la parte inferior derecha de la lista y arrastrando hasta el tamaño deseado:

E1	None	E1
	None	
E2	ControlRegs	۴-
	LAM Engine Help	
	Self-adaptive LAM Engine Help	
	Threshold Start	ы
	Soft Voltage Recovery	н
E1	Motor Start	1
C1	V/Hz Limit Mode Active	
	Current Limit Mode Active	2
E2	Soft Start Mode Active	FI
	AVR Regulation Mode Active	
	Volt Matching mode	
	FCR Regulation Mode Active	Ы
	Generator PF Regulation Mode Active	
E1	VAR Regulation Mode Active	<u>I</u>
		F/I

CONSEJO: Para seleccionar un parámetro con más rapidez, puede introducir las primeras letras en la lista desplegable.

El tipo de puerta puede cambiarse haciendo clic en la puerta correspondiente. Aparece un menú emergente:



Pueden utilizarse un máximo de 20 puertas con 2 entradas.

Pueden vincularse en secuencia (con una puerta de salida como una condición de entrada para otra puerta). Las variables de "usuario" digitales pueden utilizarse como un parámetro de entrada de puerta en modo comparador.

Dispone de las siguientes puertas:

Tipo de puerta	Representación	Tipo de parámetro	Tabla de la verdad	
AND	E1 E2 S=E1.E2 n°1	Binaria	E1 E2 S 0 0 0 0 1 0 1 0 0 1 1 1	
OR	E1 E2 S=E1 + E2 n°1	Binaria	E1 E2 S 0 0 0 0 1 1 1 0 1 1 1 1	
OR exclusivo	E1 E2 S=E1⊕E2 nº1	Binaria	E1 E2 S 0 0 0 0 1 1 1 0 1 1 1 0	
COMPARADOR	E1 E2 S=E1 > E2 s ⁺¹	E1 y E2 decimales Binaria O	O E1 <e2< td=""> 0 E1=E2 0 E1>E2 1</e2<>	
ESTABLECER- RESTABLECER	E1 SET S E2 RESET	Binaria	E1 E2 S 0 0 S 0 1 0 1 0 1 1 1 0	
CONMUTACIÓN	E1 S=3 n ¹⁶	Binaria	En el flanco de subida de I1, S cambia de estado	
COPIAR	E1 E2 If E1=1 then S=E2	E1 binaria E2 y S decimales	E1 E2 S 0 0 0 0 E2 0 1 E2 E2	
SUMA	E1 E2 S=E1+E2 n°2	E1 y E2 decimales S decimal	S = E1 + E2	
RESTA	E1 E2 S=E1-E2 n*3	E1 y E2 decimales S decimal	S = E1 - E2	
MULTIPLICACIÓN	E1 E2 S=E1*E2 n*4	E1 y E2 decimales S decimal	S = E1 x E2	

Tipo de puerta	Representación	Tipo de parámetro	Tabla de la verdad
DIVISIÓN	E1 E2 S=E1/E2 n°5	E1 y E2 decimales S decimal	S = E1 / E2 El valor S no se cambia si E2 es nulo
PORCENTAJE	E1 E2 S=(E1/E2)*100	E1 y E2 decimales S decimal	S = (E1/E2)*100
TEMPORIZACIÓN	E1 E2 S=1 if (E1=1 et t>=E2)	E1 binaria E2 decimal (en segundos) S binaria	S=1 si (E1=1 y t≥E2) S=0 si E1=0 o t <e2< td=""></e2<>

Las entradas y la salida pueden invertirse en caso de las puertas AND, OR, OR EXCLUSIVO, utilizando nuevamente el menú emergente de la puerta. En este caso, un círculo blanco simboliza la inversión y la ecuación de la puerta se actualiza. El ejemplo siguiente con la entrada E1 invertida en una puerta AND:



Los campos de una puerta lógica pueden restablecerse con el menú emergente de la puerta y haciendo clic en "RESET" (restablecer).

Dispone de una ayuda haciendo clic en el signo de interrogación, que hace aparecer la tabla de la verdad para la puerta activa. Esta es una puerta AND¹⁵.

E1	E2	S
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

5.2.13.2. Ejemplos de programación de puertas

• Inicio del AVR en el umbral de tensión de la alimentación eléctrica: en cuanto se encienda la alimentación, aumenta la tensión de la alimentación eléctrica. Por lo tanto, debe establecerse un umbral por encima del cual pueda ejecutarse la rampa. Se utiliza una variable definida por el usuario.

La puerta "COMPARADOR" se selecciona con las siguientes variables:

- E1 "Internal power supply Volts" (voltios de la alimentación eléctrica interna)
- E2 "User variable 1" (variable de usuario 1), establecida en 10 (bus CC 10 V)
- S "Starting" (inicio)

¹⁵ La verdad tiene en cuenta cualquier inversión configurada en la puerta.

E1 Internal Power Supply Volts	
E2 User variable 1	
	S=E1 > E2 nº1 ?

Nota: El valor de "User variable 1" (variable de usuario 1) depende de la tensión que la magnetización individual puede proporcionar al sistema de excitación. En nuestro ejemplo, pondremos 10 V.

• Regulación de VAr para una carga menor del 10 % de la potencia nominal (conectada a la red): en cuanto la máquina se conecte a la red, sin ninguna carga presente, pueden aparecer inestabilidades debidas a la interferencia de la medición de la corriente del estátor. Por lo tanto, recomendamos una regulación de kVAr si la potencia activa fuera menor del 10 % de la potencia nominal del alternador.

La puerta "COMPARADOR" se selecciona con las siguientes variables:

- E1 "User variable 2" (variable de usuario 2), establecida en 10 (10 % de potencia reactiva)
- E2 "Real power percentage" (porcentaje de potencia real)
- S "VAR regulation" (regulación de VAR)

E1 User variable 2	
E2 Real Power percentage	
	S=E1 > E2 nº1 ?

- Inicio y parada con pulsos: La función de regulación se activa mediante una entrada mantenida. En cuanto esta entrada cambie de estado, la excitación se detiene. El inicio y parada con pulsos puede configurarse utilizando una puerta ESTABLECER-RESTABLECER:
 - E1 "DI1", que envía el pulso de inicio
 - E2 "DI2", que envía del pulso de parada
 - S "Starting" (inicio)

Los resultados son los siguientes:

E1 DI1 State	E1	SET] .	
E2 D12 State	E2	RESET		S Start
		L	n°2	2 🚹

5.2.14. <u>Registro de evento</u>

og e	event	▼ 🛃 🐦 Previous	Next 🔸 🕨 主	
nabled / Jisabled	Event	Event counter	lexc during last loss of sensing fault detected	
	Enable overvoltage fault detected log	0	0	Event reset
	Enable undervoltage fault detected log	0	0	
	Enable overfrequency fault detected log	0	0	
	Enable underfrequency fault detected log	0	0	
	Enable open diode fault detected log	0	0	
	Enable short diode fault detected log	0	0	
	Enable reverse active power fault detected log	0	0	
	Enable reverse reactive power fault detected log	0	0	
	Enable PT100 1 alarm detected log	0	0	
	Enable PT100 1 fault detected log	0	0	
	Enable PT100 2 alarm detected log	0	0	
	Enable PT100 2 fault detected log	0	0	
	Enable PT100 3 alarm detected log	0	0	
	Enable PT100 3 fault detected log	0	0	
	Enable PT100 4 alarm detected log	0	0	
	Enable PT100 4 fault detected log	0	0	
	Enable PT100 5 alarm detected log	0	0	
	Enable fault detected log	0	0	
	Enable CTP 1 fault detected log	0	0	
	Enable CTP 2 fault detected log	0	0	
	Enable CTP 3 fault detected log	0	0	
	Enable CTP 4 fault detected log	0	0	
	Enable CTP 5 fault detected log	0	0	
	Enable loss of sensing fault detected log	0	0	
	Enable unbalanced voltage fault detected log	0	0	
	Enable unbalanced current fault detected log	0	0	
	Enable short circuit fault detected log	0	0	
	Enable IGBT fault detected log	0	0	
	Enable motor start fault detected log	0	0	
	Enable power bridge overload fault detected log	0	0	
	Enable main field overload detected log	0	0	
	Enable main field overheating detected log	0	0	
	Enable stator overload detected log	0	0	
	Enable stator overheating detected log	0	0	
	Enable better under veltage detected lag	0	0	
	Enable ballery under vollage delected log	0	U	

Para cada evento seleccionado, el contador correspondiente se incrementará cada vez que aparezca. En caso de producirse un evento, se registra la corriente de excitación.

5.2.15. <u>Segunda configuración</u>

Esta función suele conocerse como la "función de conmutación de 50/60Hz", aunque ofrece muchas más características y flexibilidad y se utiliza para cambiar un máximo de 16 parámetros de acuerdo con el estado de una entrada lógica. Tenga en cuenta que esta segunda configuración solo se tendrá en cuenta después de reiniciar el AVR.

nd conf	iguration	- I I I I I I I I I I I I I I I I I I I	Previous Next	→ ±
	Your modificati	ons will be take account the regulator.	t on the next pow	ver on of
Second o	configuration enable	2nd configuration Not used		
Analog para	ameters type			
Paremter Id		Destination	Configuration 1 value	Configuration 2 value
1	None		0	0
2	None		0	0
4	None			0
5	None		0	0
6	None		0	0
7	None		0	0
8	None		0	0
9	None		0	0
10	None		0	0
11	None		0	0
Switch para	meters type			
Parameter k	1	Destination	Configuration 1 value	Configuration 2 value
12	None			
13	None			
14	None			
15	None			
16	None			

• Seleccione el origen de la activación de la segunda configuración.



La activación de DI1 provoca la conmutación a la segunda configuración y su desactivación hace que la regulación vuelva a la configuración base.

Recordatorio: La conmutación solo se tiene en cuenta al inicio de la regulación. Se ignorará cualquier activación o desactivación cuando el regulador esté en funcionamiento.

• Seleccione los parámetros que se verán afectados al conmutar a esa segunda configuración. En el ejemplo anterior, definimos un nuevo codo de frecuencia en 58 Hz, una nueva consigna de tensión a 480 V y la pendiente V/Hz se establece en 1,5.

5.2.16. <u>Sincronización</u>

Siempre que se cablee la medición de tensión de la red, el D550 es capaz de ejecutar la secuencia de sincronización de la red. En este caso, compruebe que el orden de las fases sea correcto ya que el D550 no lo hace.

Deben establecerse los rangos de frecuencia, tensión y ángulo de fase. Estos deben cumplirse para que esa conexión pueda tener lugar sin dañar la máquina.

El tiempo de cierre del disyuntor entre el alternador y la red también debe configurarse. Esto asegura que la sincronización pueda realizarse y completarse antes de abandonar la zona de conexión configurada.





La secuencia de sincronización se controla mediante una entrada lógica o un parámetro que se mantiene en modo activo (controlable a través de comunicación o una puerta lógica).

El posible punto de sincronización permanece activo siempre que la diferencia de frecuencia y diferencia de tensión se encuentren en el rango definido por los límites superior e inferior. Por lo tanto, debe proporcionarse una señal para cerrar el contactor de conexión de la red.

La diferencia de frecuencia puede utilizarse para controlar una salida analógica para informar al controlador del grupo electrógeno (o cualquier otro dispositivo de control) que la frecuencia del sistema de accionamiento debe aumentarse o reducirse. Los parámetros deben establecerse en la página "I/O" (E/S). A continuación se proporciona un ejemplo de diferencia de frecuencia entre - 0,5 Hz y +0,5 Hz.

Analog Inputs/Outputs								•
D	Configuration Al	Destination	0% value	100% value	Source	Configuration AO	0% value	100% value
AI01	4-20mA	None	0.00	0.00	Delta frequency for synchronisation	+/-10V	-0.5	0.5
4102	0-101/	None	0.00	0.00	None	None	0	0

Esto se corresponde con el siguiente diagrama:



P 5.2.17. <u>Grid code</u>

La función Grid code permite activar una o más protecciones para detectar fallos procedentes de la red, como, por ejemplo, eventos LVRT (Low Voltage Ride Through) o FRT (Fault Ride Through). Estos eventos pueden dañar el generador. En el D550 se integran 4 funciones independientes:

- Apoyo de tensión para detectar fallos de "grid code"
- Monitorización de perfil de "grid code"
- Monitorización de deslizamiento de polos
- Monitorización de corriente máxima del estátor

También permite guardar algunos parámetros, como por ejemplo, mediciones de la tensión del generador, mediciones de la corriente del generador o ángulos internos.

Esta función está disponible cuando se monta el codificador opcional y si se cablea el módulo Easy Log.

5.2.17.1. Apoyo de tensión

Este dispositivo se activa seleccionando "Enable voltage support in PF mode" (habilitar apoyo de tensión en modo PF). Puede configurarse un retardo antes de conmutar a modo de tensión (en ms), además de la diferencia de tensión en porcentaje de la tensión nominal de la red.

Settings		
GridCode	✓ I ← Previous Next → 盒	
Profil Functions Regulations Setpoint variation		
 Enable pole slipping detection Enable I stator Max Enable voltage support in PF mode 		

Estos parámetros permiten que el D550 fuerce el modo de regulación de tensión para apoyar a la red absorbiendo la potencia reactiva limitada por el perfil PQ configurado (curva de capacidad) o generando potencia reactiva (con posible limitación) si la tensión medida en los bornes del alternador está fuera del rango definido. En el ejemplo siguiente, existe una diferencia del 10 %:



El estado de este apoyo puede asignarse a una salida lógica o utilizarse en funciones lógicas. A continuación, se incluye un ejemplo con este fallo asignado a la salida DO2 en la página de entradas/salidas.

Digital Outputs						
Source	Active	Digital Output				
None	Active Low	DO1				
Voltage monitoring state	Active Low	D02				

5.2.17.2. Monitorización de perfil de "grid code"

Esta función se activa seleccionando "Enable grid code profile monitoring" (habilitar monitorización de perfil de "grid code"). También es fundamental rellenar valores del perfil impuestos por la norma de la red aplicada en la ubicación donde se implemente el D550. Permite monitorizar que la tensión el generador siempre sea al menos mayor o igual que el valor proporcionado en el perfil, en cuanto se inicie el evento de "grid code". Si la tensión es menor que el valor determinado por el perfil, se activa el indicador de fallo.



El estado de esta monitorización puede asignarse a una salida lógica o utilizarse en una función lógica. A continuación se incluye un ejemplo con este fallo asignado a DO2 en la página de entradas/salidas.

Digital Outputs							
Source		Active		Digital Output			
None		Active Low		DO1			
State of grid code profile monitoring	•	Active Low	-	DO2			
None		Active Low		DO3			

5.2.17.3. Monitorización de la corriente del estátor

Esta protección se activa seleccionando "Enable I stator Max" (habilitar I estátor máx.) y proporcionando valores para la corriente máxima que puede resistir el generador (en número de veces la corriente nominal del estátor). Dicha sobrecorriente puede producirse cuando la red se recupera después de un fallo de la red, si la diferencia entre posición angular del rotor y ángulo eléctrico fuera demasiado elevada.

La medición de la sobrecorriente se realiza con un TC dedicado conectado en la entrada del TC "Grid code". Los valores del primario y secundario tienen que establecerse en la página "Wiring" (cableado). A continuación se incluye un ejemplo con un coeficiente de "2".

Enable I stator Max			
I stator maximum coeff	2	±	Reset I stator event

Nota: Ya que la sobrecorriente es muy rápida, el estado de fallo no será un fallo de restablecimiento automático.

El estado de sobrecorriente puede asignarse a una salida o utilizarse en una función lógica. A continuación se incluye un ejemplo con este fallo asignado a DO2 en la página de entradas/salidas.



5.2.17.4. Monitorización de deslizamiento de polos

Esta detección solo puede realizarse si se instala un codificador y se cablea a la entrada del codificador en la opción EasyLog PS conectada al D550.

Esta función se activa seleccionando "Enable pole slipping detection" (habilitar detección de deslizamiento de polos) y proporcionando valores para los diferentes parámetros:

- Valor de ángulo de alerta (en grados)
- Ángulo máximo (en grados)
- Resolución de codificador (en puntos)
- Offset de codificador
- Número de pares de polos del generador

La monitorización del ángulo interno, cuando la tensión de la red se reduce significativamente o se pierde, controla que el ángulo interno del generador no supere un valor definido. De hecho, si el ángulo interno se desplaza, cuando reaparece la red, pueden producirse daños importantes mecánicos y eléctricos, y puede conducir a la destrucción de algunos elementos en el generador.

También puede utilizarse una función de calibración automática para el deslizamiento de polos.

Enable pole slipping detection							
Value alert angle	20	Encoder offset	0				
Value maximum angle	40	Pole pair	2	Pole Slipping Auto	Reset pole slipping		
Encoder resolution	1,024			Calibration	- event		

El estado de deslizamiento de polos puede asignarse a una salida lógica o utilizarse en una función lógica.

5.3. Ventana de comparación

Esta ventana se encuentra disponible haciendo clic en el botón del banner de la página de inicio:



La "comparación" se utiliza para:

- Comparar la configuración del D550 con un archivo
 - Haga clic en el botón de archivo 1 "..." para seleccionar el archivo de configuración.

Run the comparison between the AVR and the file:	Save 📻	File 1	 Compare
	comparison	File 2	

- Haga clic en el botón "Run the comparison between the AVR and the file" (realizar comparación entre el AVR y el archivo).
- Los parámetros modificados aparecen en la lista siguiente.

* Paremeter Number &	¢ Parameter name	¢ Open file value ۵	້ AVR Value ຸ	[‡] Unit ຂ
002.008	Cross Current Enable	Active	Not active	
002.010	Stator current Limit Enable	Active	Not active	
002.017	LAM Engine Help	Enabled	Not enabled	
002.020	Soft Voltage Recovery	Enabled	Not enabled	
003.001	Voltage regulation proportional gain	7000	9000	
003.002	Voltage regulation integral gain	100	120	

Comparar dos archivos de configuración

- Haga clic en el botón de archivo 1 "…" para seleccionar el primer archivo de configuración.
 Haga clic en el botón de archivo 2 "…" para seleccionar el segundo archivo de configuración.
- Haga clic en el botón "Compare" (comparar) de la parte derecha.

Run the comparison between the	Save 💼	File 1	C:\Users\robyr\Documents\0_20190124_1558.550	 Compare
AVR and the file:	comparison 🚥	File 2	C:\Users\robyr\Documents\0_20190124_5621.550	

Los parámetros modificados aparecen en la lista.

5.4. Imprimir informes

Para obtener la configuración como un informe, puede utilizar el botón "Print" (imprimir) (solo está activo si se abre la página de ajustes). Este informe indica datos de configuración del regulador. Se abre un formulario y este informe puede imprimirse y/o exportarse en otro formato.



5.5. Exportación a Excel

La configuración puede exportarse como un archivo Excel haciendo clic en la flecha de botón Save (guardar):



El archivo creado contiene cada parámetro con:

- Identificador (Id)
- Nombre del parámetro
- Valor mínimo
- Valor máximo

- Valor
- Valor predeterminado
- Unidad
- Dirección CAN
- Tipo de valor

Los valores en gris tienen acceso de "solo lectura" y otros están en lectura/escritura.

⊿ A	В	С	D	E	F	G	Н	1
1 Id	Parameter name	Minimum value	Maximum value	Value	Initial value	Unit	CAN Address	Туре
2 000.000	- Menu0						000.000	INT16
3 001.000	SystemData	_	_	_	_		001.000	INT16
4 001.001	Voltage UN	0	100000	0	0	V	001.001	FLOAT32
5 001.002	Voltage VN	0	100000	0	0	V	001.002	FLOAT32
6 001.003	Voltage WN	0	100000	0	0	V	001.003	FLOAT32
7 001.004	Voltage UV	0	100000	0	0	V	001.004	FLOAT32
8 001.005	Voltage VW	0	100000	0	0	V	001.005	FLOAT32
9 001.006	Voltage WU	0	100000	0	0	V	001.006	FLOAT32
10 001.007	Line Current U	0	10000	0.0	0	А	001.007	FLOAT32
11 001.008	Line Current V	0	10000	0.0	0	А	001.008	FLOAT32
12 001.009	Line Current W	0	10000	0.0	0	А	001.009	FLOAT32
13 001.010	Bus Voltage L1L2	0	100000	0	0	V	001.010	FLOAT32
14 001.011	Grid Current V	0	10000	0.0	0	A	001.011	FLOAT32
15 001.012	Real Power KW	5	1000000	0	0	kW	001.012	FLOAT32
16 001.013	Real Power KW U	0	1000000	0	0	kW	001.013	FLOAT32
17 001.014	Real Power KW V	0	1000000	0	0	kW	001.014	FLOAT32
18 001.015	Real Power KW W	6	1000000	0	0	kW	001.015	FLOAT32
19 001.016	Reactive Power KVAR	6	1000000	0	0	kVAr	001.016	FLOAT32
20 001.017	Reactive Power KVAR U	6	1000000	0	0	kVAr	001.017	FLOAT32
21 001.018	Reactive Power KVAR V	6	1000000	0	0	kVAr	001.018	FLOAT32
22 001.019	Reactive Power KVAR W	5	1000000	0	0	kVAr	001.019	FLOAT32
23 001.020	Apparent Power KVA	6	1000000	0	0	kVA	001.020	FLOAT32
24 001.021	Apparent Power KVA U	5	1000000	0	0	kVA	001.021	FLOAT32
25 001.022	Apparent Power KVA V	6	1000000	0	0	kVA	001.022	FLOAT32
26 001.023	Apparent Power KVA W	5	1000000	0	0	kVA	001.023	FLOAT32
27 001.024	Power Factor	-1	1	0.000	0	PF	001.024	FLOAT32
28 001.025	Power Factor U	-1	1	0.000	0	PF	001.025	FLOAT32
29 001.026	Power Factor V	-1	1	0.000	0	PF	001.026	FLOAT32
30 001.027	Power Factor W	-1	1	0.000	0	PF	001.027	FLOAT32
31 001.028	Frequency Voltage W	6	500	0.0	0	Hz	001.028	FLOAT32
32 001.029	Field Current	0	1000	0.00	0	A	001.029	FLOAT32
33 001.030	Field Voltage	6	5000	0.00	0	V	001.030	FLOAT32
34 001.031	Internal Power Supply Volts	0	500	0.0	0	V	001.031	FLOAT32
35 001.032	PT100#1 Temperature	-70	600	0.0	0	°C	001.032	FLOAT32
36 001.033	PT100#2 Temperature	-70	600	0.0	0	°C	001.033	FLOAT32
37 001.034	PT100#3 Temperature	-70	600	0.0	0	°C	001.034	FLOAT32
38 001.035	PT100#4 Temperature	-70	600	0.0	0	°C	001.035	FLOAT32
39 001.036	PT100#5 Temperature	-70	600	0.0	0	°C	001.036	FLOAT32
40 001.037	PTC 1	100	4700	0	0	ohm	001.037	FLOAT32
41 001.038	PTC 2	100	4700	0	0	ohm	001.038	FLOAT32
10 001 020	BTC 2	100	4700	6	6	ohm	001.020	ELOAT22

6. Instrucciones de mantenimiento

6.1. <u>Símbolos de advertencia para mantenimiento</u>



Consulte la sección sobre seguridad en el <u>capítulo 1.4</u>. El mantenimiento preventivo del AVR D550 debe realizarse con el alternador parado y todas las fuentes de alimentación apagadas y aisladas.

6.2. <u>Instrucciones de mantenimiento preventivo</u>

Durante las fases de parada del alternador para realizar el mantenimiento preventivo, compruebe que los cables estén apretados en los conectores (par de apriete entre 0,6 Nm y 0,8 Nm) y sople aire seco a través para eliminar el polvo que pudiera haberse acumulado en el D550 y en sus alrededores. Debe prestarse especial atención para asegurarse de la libre circulación de aire alrededor del disipador térmico de aluminio en la parte posterior del dispositivo.

El D550 dispone de un temporizador, accesible a través del parámetro 254.008 (parámetro 8 del menú 254) (en horas y minutos). Vigile el tiempo de funcionamiento y si este supera 40.000 horas, considere cambiar el AVR.

Nota: Este temporizador solo se incrementa cada 10 minutos y solo si se alcanza la referencia de tensión.

6.3. Anomalías e incidencias

Pueden producirse varias anomalías en el AVR que pueden conducir a su sustitución. Los fallos principales se incluyen en la siguiente tabla:

ANOMALÍAS	CAUSAS	SOLUCIÓN	REINICIO
Fallo de detección de tensión	TT de detección de alternador averiado	Sustituir TT defectuoso	Parar el alternador y una vez que se haya sustituido el TT defectuoso, reiniciar el alternador
	Medición interna defectuosa	Sustituir el AVR	Sustituir el AVR tal y como se describe en la <u>sección 6.4</u>
Fallo de excitación	Componente defectuoso o apertura del circuito de excitación que provocó un pico de tensión en el transistor	Sustituir el AVR	Sustituir el AVR tal y como se describe en la <u>sección 6.4</u>
Fallo de alimentación auxiliar de 24 Vcc	Fallo de alimentación externa	Sustituir la alimentación eléctrica de 24 Vcc	Parar el alternador y una vez que se haya sustituido la alimentación eléctrica defectuosa, reiniciar el alternador
	Fallo del convertidor de tensión	Sustituir el AVR	Sustituir el AVR tal y como se describe en la <u>sección 6.4</u>

ANOMALÍAS	CAUSAS	SOLUCIÓN	REINICIO
El AVR no responde (visualización congelada, sin comunicación, etc.)	Fallo de microcontrolador	Sustituir el AVR	Sustituir el AVR tal y como se describe en la <u>sección 6.4</u>
El modo de regulación controlado por una entrada no está activo	Entrada defectuosa	Cambiar control del modo de regulación a otra entrada	Parar el alternador y una vez que se hayan introducido los nuevos ajustes, reiniciar el alternador
		Sustituir el AVR	Sustituir el AVR tal y como se describe en la <u>sección 6.4</u>
	El cableado está defectuoso	Comprobar que la entrada se ha habilitado derivando 0 V y la entrada local	Reiniciar el alternador
La excitación no se inicia	Entrada de inicio defectuosa	Cambiar control de inicio a otra entrada	Parar el alternador y una vez que se hayan introducido los nuevos ajustes, reiniciar el alternador
	La alimentación del AVR no está encendida	Comprobar la tensión VBus en la HMI	Reiniciar el alternador
	La alimentación eléctrica de 24 Vcc está defectuosa	Comprobar que el AVR esté encendido mirando el LED de alimentación	Reiniciar el alternador
La regulación del factor de potencia es inestable	La potencia activa es demasiado baja para obtener una medición correcta del factor de potencia	Utilizar el modo kVAr para regulación de carga baja (menor del 10 % de la carga nominal)	Cambiar los ajustes del AVR y reiniciar el alternador
	La medición de la corriente del estátor es incorrecta	Comprobar que el cableado del TC en la entrada de medición de la corriente y el TC	Reiniciar el alternador
		Sustituir el AVR si el cableado estuviera correcto	Sustituir el AVR tal y como se describe en la <u>sección 6.4</u>

6.4. Sustituir un AVR defectuoso

Solo personal cualificado puede realizar estas operaciones. Consulte los símbolos de advertencia en la <u>sección 2.2</u>.

Para sustituir un AVR D550 defectuoso, haga lo siguiente:



- Pare el alternador si aún no lo hubiera hecho.
- Apague y aísle eléctricamente la alimentación auxiliar y la alimentación eléctrica y compruebe que no haya ninguna tensión presente.
- Retire con cuidado todos los conectores del AVR anotando su posición.
- Retire todos los soportes de montaje del AVR para que pueda retirarse de su posición.
- Si no tuviera el archivo de configuración del AVR y el estado del D550 lo permite, importe la configuración del D550 defectuoso utilizando el EasyReg Advanced y un cable USB.
- Utilizando aún el software para PC, exporte la configuración recuperada en el nuevo AVR D550.
- Desconecte la memoria USB del D550.
- Instale el nuevo D550 en lugar del AVR defectuoso.
- Vuelva a conectar todos los conectores en el nuevo AVR.
- Encienda la alimentación auxiliar y compruebe que el AVR esté energizado
- Arranque el sistema de accionamiento del alternador.
- Antes de excitar el alternador, compruebe la medición de la tensión del alternador y la tensión de la alimentación eléctrica (VBus).
- Encienda la excitación del alternador.
- Compruebe todas las mediciones del AVR y modos de regulación, así como cualquier salida controlada.

7. Instrucciones de reciclaje

LEROY-SOMER se compromete a minimizar el impacto medioambiental de sus operaciones de fabricación y de sus productos a lo largo de su ciclo de vida. Para ello, aplicamos un Sistema de gestión medioambiental (EMS) que está certificado con la normal internacional ISO 14001.

Los reguladores de tensión automáticos fabricados por LEROY-SOMER y KATO ENGINEERING tienen la posibilidad de ahorrar energía y (a través de la mejora de la eficiencia de la máquina/proceso) reducir el consumo de materias primas y desechos a lo largo de su vida útil. En aplicaciones típicas, estos efectos medioambientales positivos compensan ampliamente el impacto negativo de la fabricación del producto y de su eliminación al final de su vida útil.

Sin embargo, cuando los productos alcanzan el final de su vida útil, no deben desecharse sino reciclarse con la ayuda de una empresa especializada de reciclaje de equipos electrónicos. Las empresas de reciclaje desarmarán fácilmente los productos en sus componentes principales para realizar un reciclaje eficiente. Muchas piezas están encajadas juntas y pueden separarse sin el uso de herramientas, mientras que otras están unidas con fijadores convencionales. Finalmente, todas las piezas del producto son adecuadas para el reciclaje.

El embalaje del producto es de buena calidad y puede reutilizarse. Los productos grandes están embalados en cajas de madera, mientras que los productos más pequeños vienen en cajas de cartón resistente con alto contenido de fibra reciclada. Si no se reutilizan, estos contenedores pueden reciclarse. El polietileno, utilizado en la película protectora y en bolsas para envolver el producto, puede reciclarse de la misma forma. Cuando se esté preparando para reciclar o eliminar algún producto o embalaje, cumpla la legislación local y mejor práctica.

8. APÉNDICE

8.1. <u>Permutaciones de vectores</u>

Si el alternador gira en sentido antihorario (dirección de giro no estándar), pueden utilizarse las siguientes permutaciones de vectores para corregir los cálculos incorrectos de la potencia y del factor de potencia.

Por lo tanto, es necesario modificar el cableado del D550. La siguiente tabla proporciona las permutaciones en función del cableado utilizado.

Dirección de giro del	Medición de tensión del alternador								
alternador (conforme con IEC 60034-1)	Bornes del AVR	U	۷	W					
	Fases del alternador (medición trifásica)	U	V	W					
Sentido horario	Fases del alternador (medición monofásica fase/fase)	-	V	W					
	Fases del alternador (medición monofásica fase/fase)	U	-	W					
	Fases del alternador (medición trifásica)	W	V	U					
Sentido antihorario	Fases del alternador (medición monofásica fase/fase)	-	V	U					
	Fases del alternador (medición monofásica fase/fase)	W	-	U					

Posición del	Dirección de giro del alternador (conforme con IEC 60034-1)	Medición de tensión del alternador				Configuración		
TC de medición de corriente del estátor		Bornes del AVR	U	V	w	Tipo de medición de la corriente	Tipo de medición de la tensión	
	Sentido horario	Trifásico	U	V	W	GEN_U	U-V-W	
		Monofásico VW	-	V	W	GEN_U	V-W	
		Monofásico UW	U	-	W	GEN_U	U-W	
Fase U	Sentido antihorario	Trifásico	U	W	V	GEN_U	U-V-W	
		Monofásico VW	-	W	V	GEN_U	V-W	
		Monofásico UW	W	-	V	GEN_U	U-W	
	Sentido horario	Trifásico	U	V	W	GEN_V	U-V-W	
		Monofásico VW	-	V	W	GEN_V	V-W	
Ecco V		Monofásico UW	U	-	W	GEN_V	U-W	
rase v	Sentido antihorario	Trifásico	W	V	U	GEN_V	U-V-W	
		Monofásico VW		V	U	GEN_V	V-W	
		Monofásico UW	W		U	GEN_V	U-W	

Electric Power Generation

Regulador de tensión digital D550

Posición del	Dirección de giro del alternador (conforme con IEC 60034-1)	Medición de tensión del alternador				Configuración		
TC de medición de corriente del estátor		Bornes del AVR	U	v	W	Tipo de medición de la corriente	Tipo de medición de la tensión	
	Sentido horario	Trifásico	W	U	V	GEN_U	U-V-W	
		Monofásico VW		U	V	GEN_U	V-W	
		Monofásico UW	W		V	GEN_U	U-W	
rase w	Sentido antihorario	Trifásico	W	V	U	GEN_U	U-V-W	
		Monofásico VW		V	U	GEN_U	V-W	
		Monofásico UW	W		U	GEN_U	U-W	

8.2. Prioridad de modo de regulación del AVR


Regulador de tensión digital D550

Regulador de tensión digital D550

Servicio y asistencia

Nuestra red mundial de servicio de más de 80 instalaciones está a su servicio.

Esta presencia local es nuestra garantía para unos servicios rápidos y eficientes de reparación, asistencia y mantenimiento.

Confíe el mantenimiento y la asistencia de su alternador a los expertos en generación de energía eléctrica. Nuestro personal de campo está 100% cualificado y completamente capacitado para operar en todos los entornos y en todos los tipos de máquinas.

Como fabricantes de alternadores proporcionamos el mejor servicio, optimizando su coste.

Dónde podemos ayudar:



Contáctenos: Américas: +1 (507) 625 4011 **EMEA:** +33 238 609 908 Asia Pacífico: +65 6250 8488 China: +86 591 8837 3010 India: +91 806 726 4867



Escanee el código o visite:

service.epg@leroy-somer.com

www.lrsm.co/support





Connect with us at:



www.leroy-somer.com/epg